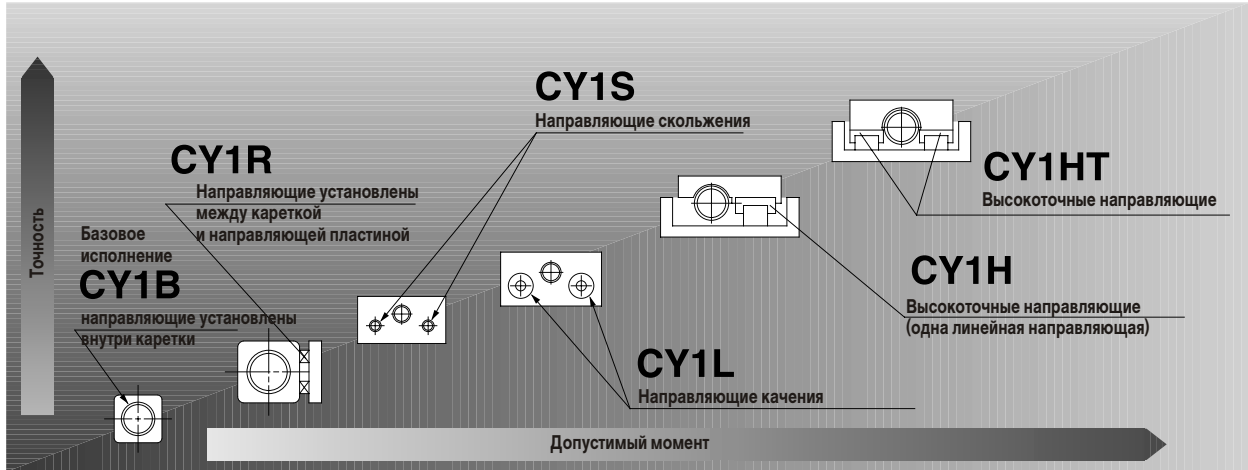


Бесштоковый магнитный цилиндр CY1

Бесштоковые магнитные цилиндры позволяют экономить место и могут использоваться для широкого ряда применений, в том числе в помещениях с особыми требованиями, т.к. не допускают внешних утечек воздуха



Серия	Диаметр	Стандартный ход (мм)											Опции					
		50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	600	700	800	900	1000		
CY1B	6	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
	10	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
	15	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
	20	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
	25	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
	32	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
	40	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		
CY1R	6	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		•
	10	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		•
	15	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		•
	20	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		•
	25	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		•
	32	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		•
	40	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		•
CY1S	6	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		•
	10	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		•
	15	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		•
	20	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		•
	40	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		•
CY1L	6	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		•
	10	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		•
	15	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		•
	20	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		•
	40	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		•
CY1H	10	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		•
	15	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		•
	20	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		•
	25 1 напр.	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		•
	25 2 напр.	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		•
32	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•		•	

Датчики
Амортизатор

- Требуется меньше места для монтажа
- Возможны исполнения для больших нагрузок
- Без утечек, долгий срок службы
- Для CDY1S возможно исполнение с амортизатором

Технические характеристики

Среда	Сжатый воздух	
Испытательное давление, (МПа)	1.05	
Макс. рабочее давление, (МПа)	0.7	
Мин. рабочее давление, (МПа)	0.18	
Скорость поршня,* (мм/с)	50 ~ 400	
Демпфирование	Упругое демпфирующее уплотнение / амортизатор (опция для CDY1S)	
Смазка	Не требуется	
Точность хода, мм	0 ~ 250	+1.0/0
	251 ~ 1000	+1.4/0
	свыше 1001	+1.8/0

* Скорость поршня не должна превышать 300 мм/с, если датчик положения установлен в промежуточном положении хода.

Усилие удержания (Н)

Сила магнита	□6	□10	□15	□25	□32	□40	□50	□63
Тип H	20	55	140	370	600	940	1500	2300
Тип L	—	—	83	225	365	580	880	1400

Стандартный ход CY1B

Диаметр	Стандартный ход (мм)	Максимальный ход (мм)
6	50, 100, 150, 200	300
10	50, 100, 150, 200, 250, 300	500
15	50, 100, 150, 200, 250, 300, 350 400, 450, 500	1000
20	100, 150, 200, 250, 300, 350, 400, 450 500, 600, 700, 800	2000
25		4000
32		5000
40	100, 150, 200, 250, 300, 350, 400, 450 500, 600, 700, 800, 900, 1000	5000
50		6000
63		6000

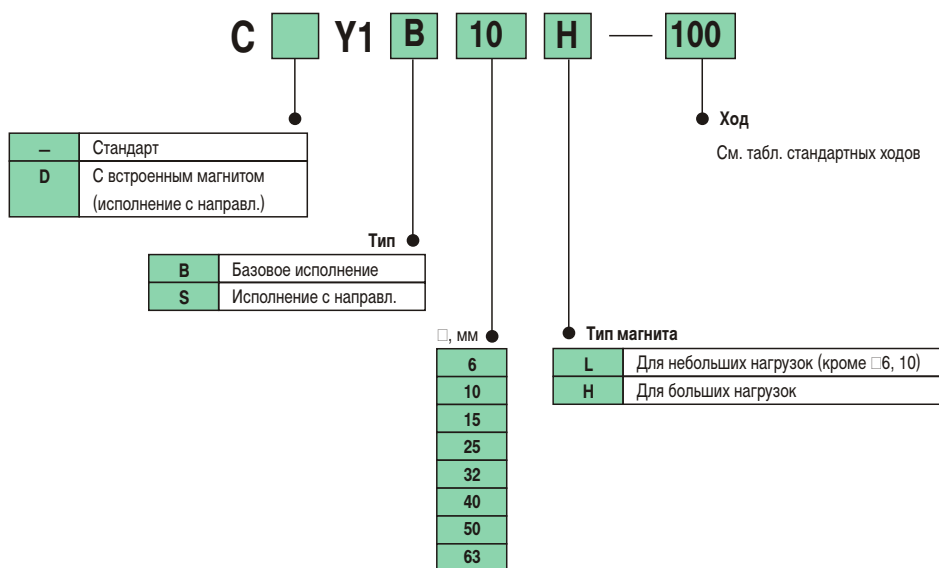
Стандартный ход CY1S

Диаметр	Стандартный ход (мм)	Максимальный ход (мм)
6	50, 100, 150, 200	300
10	50, 100, 150, 200, 250, 300	500
15	50, 100, 150, 200, 250, 300, 350 400, 450, 500	750
20	100, 150, 200, 250, 300, 350 400, 450, 500, 600, 700, 800	1000
25		1500
32		1500
40	100, 150, 200, 250, 300, 350 400, 450, 500, 600, 700, 800 900, 1000	1500

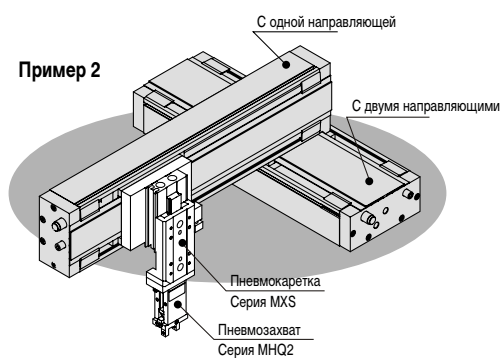
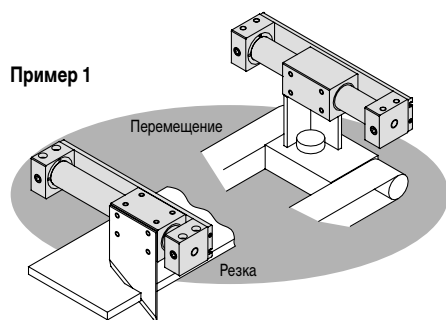


Бесштоковый магнитный цилиндр CY1

Номер для заказа



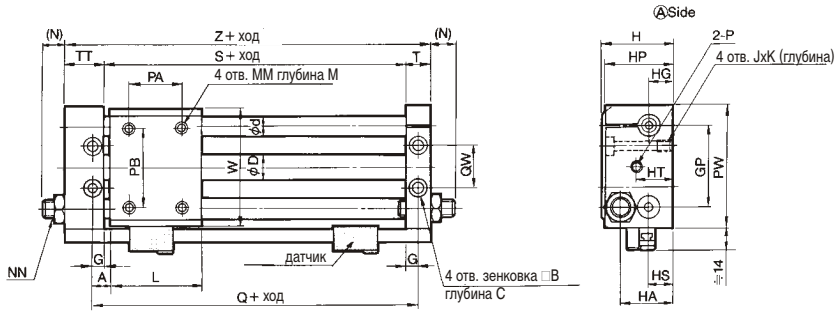
Применение



Бесштоковый магнитный цилиндр CY1

Размеры

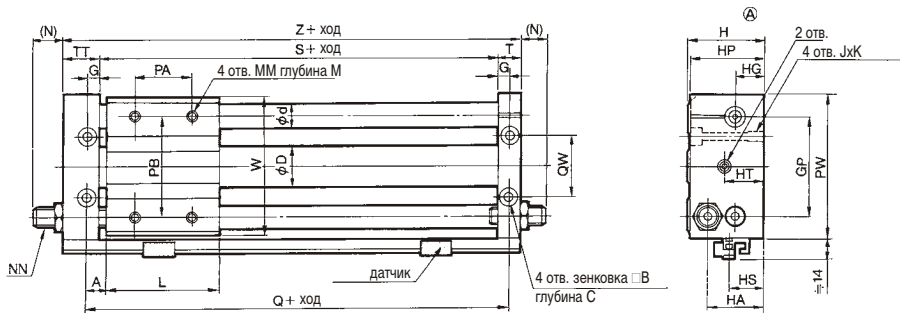
CY1S6/10



Модель	Диапазон хода	□D	□d	A	□B	C	HT	G	GP	H	HA	HG	HP	HS	T	JxK
CY1S6 CDY1S6	~300	7.6	8	6	6.5	3	17	5	32	27	19	8	26	8	10	M4x0.7x6.5
CY1S10 CDY1S10	~500	12	10	7.5	8	4	18	6.5	40	34	25.5	12	33	14	12.5	M5x0.8x9.5

Модель	Диапазон хода	L	LD	M	MM	NN	(N)	P	*PA	PB	PW	QW	Q	S	TT	Z	W
CY1S6 CDY1S6	~300	40	3.5	6	M4x0.7	M8x1.0	10	M5x0.8	25	25	50	16	52	42	16	68	46
CY1S10 CDY1S10	~500	45	4.3	6	M4x0.7	M8x1.0	9.5	M5x0.8	25	38	60	24	60	47	20.5	80	58

CY1S15/25/32/40



Модель	Диапазон хода	□D	□d	A	□B	C	HT	G	GP	H	HA	HG	HP	HS	T	JxK
CY1S15 CDY1S15	~750	16.6	12	7.5	9.5	5	21	6.5	52	40	29	13	39	15	12.5	M6x1.0x9.5
CY1S25 CDY1S25	~1500	26.4	16	10	11	6.5	20	8.5	70	54	40	20	53	23	16.5	M8x1.25x10
CY1S32 CDY1S32	~1500	33.6	20	12.5	14	8	24	9.5	86	66	46	24	64	27	18.5	M10x1.5x15
CY1S40 CDY1S40	~1500	41.6	25	12.5	14	8	25	10.5	104	76	57	25	74	30	20.5	M10x1.5x15

Модель	Диапазон хода	L	LD	M	MM	NN	(N)	P	*PA	PB	PW	QW	Q	S	TT	Z	W
CY1S15 CDY1S15	~750	60	5.6	8	M5x0.8	M8x1.0	7.5	M5x0.8	30	50	75	30	75	62	22.5	97	72
CY1S25 CDY1S25	~1500	70	7	10	M6x1.0	M14x1.5	11	1/8	40	70	100	42	90	73	25.5	115	97
CY1S32 CDY1S32	~1500	85	8.7	12	M8x1.25	M20x1.5	11.5	1/8	40	75	122	50	110	91	28.5	138	119
CY1S40 CDY1S40	~1500	95	8.7	12	M8x1.25	M20x1.5	10.5	1/4	65	105	145	64	120	99	35.5	155	142



Magnetically Coupled Rodless Cylinder Direct Mount Type

Series **CY1R**

ø6, ø10, ø50, ø63

How to Order

CY1R **25** **H** **300** **Y7BW**

Direct mount type

Piping

Nil	Standard type
G	Centralized piping type

Note) Type G is not available for ø6.

Bore size

6	6 mm
10	10 mm
50	50 mm
63	63 mm

Magnetic holding force

Holding force type	Applicable bore size (mm)
H	6, 10, 50, 63
L	50, 63

Refer to "Magnetic Holding Force" on page 8-15-33.

Number of auto switches

Nil	2 pcs.
S	1 pc.
n	"n" pcs.

Auto switch

Nil	Without auto switch
-----	---------------------

* Auto switches can be mounted on type H only.
Note) In the case of ø20 with switch rail but without switch, the cylinder construction is for reed switch.
* For the applicable auto switch model, refer to the table below.
* Auto switches are shipped together, (but not assembled).

Switch rail

Nil	With switch rail
N	Without switch rail

Note 1) Symbol N is standard type only.
Note 2) With the switch rail, a built-in switch magnet is also included.

Standard stroke
Refer to "Standard Stroke" on page 8-15-33.

Applicable Auto Switch/Refer to page 8-30-1 for further information on auto switches.

For ø6, ø10

Type	Special function	Electrical entry	Indicator light	Wiring (Output)	Load voltage			Auto switch model	Lead wire length (m) *			Pre-wire connector	Applicable load	
					DC	AC	DC		AC	0.5 (Nil)	3 (L)		5 (Z)	IC circuit
Reed switch	—	Grommet	Yes	3-wire (NPN equivalent)	—	5 V	—	A96	●	●	—	—	IC circuit	—
				2-wire	24 V	12 V	100 V	A93	●	●	—	—	—	Relay, PLC
Solid state switch	—	Grommet	Yes	3-wire (NPN)	24 V	5 V, 12 V	—	M9N	●	●	○	○	IC circuit	Relay, PLC
				3-wire (PNP)				M9P	●	●	○	○	IC circuit	
				2-wire				M9B	●	●	○	○	—	
				3-wire (NPN)				F9NW	●	●	○	○	IC circuit	
				3-wire (PNP)				F9PW	●	●	○	○	IC circuit	
				2-wire				F9BW	●	●	○	○	—	
Reed switch	—	Grommet	Yes	3-wire (NPN equivalent)	—	5 V	—	Z76	●	●	—	—	IC circuit	—
				2-wire	24 V	12 V	100 V	Z73	●	●	●	—	—	Relay, PLC
Solid state switch	—	Grommet	Yes	3-wire (NPN)	24 V	5 V, 12 V	—	Y59A	●	●	○	○	IC circuit	Relay, PLC
				3-wire (PNP)				Y7P	●	●	○	○	IC circuit	
				2-wire				Y59B	●	●	○	○	—	
				3-wire (NPN)				Y7NW	●	●	○	○	IC circuit	
				3-wire (PNP)				Y7PW	●	●	○	○	IC circuit	
				2-wire				Y7BW	●	●	○	○	—	

For ø50, ø63

* Lead wire length symbols:

0.5 m Nil (Example) A93
3 m L (Example) Y59BL
5 m Z (Example) F9NWZ

* Solid state switches marked with "○" are produced upon receipt of order.

- Since there are other applicable auto switches than listed, refer to page 8-15-44 for details.
- For details about auto switches with pre-wire connector, refer to page 8-30-52.

Magnetically Coupled Rodless Cylinder Direct Mount Type Series CY1R



Specifications

Fluid	Air
Proof pressure	1.05 MPa
Maximum operating pressure	0.7 MPa
Minimum operating pressure	0.18 MPa
Ambient and fluid temperature	-10 to 60°C
Piston speed ^{Note)}	50 to 500 mm/s
Cushion	Rubber bumper on both ends
Lubrication	Non-lube
Stroke length tolerance	0 to 250 st: $^{+1.0}_0$, 251 to 1000 st: $^{+1.4}_0$, 1001 st and up to: $^{+1.8}_0$
Mounting	Direct mount type

Note) When an auto switch is placed at an intermediate position, the maximum piston speed should be limited to no more than 300 mm/s due to relays, etc.

Standard Stroke

Bore size (mm)	Standard stroke (mm)	Maximum available ^{Note)} stroke (mm)	Maximum stroke with switch stroke (mm)
6	50, 100, 150, 200	300	300
10	50, 100, 150, 200, 250, 300	500	500
50	100, 150, 200, 250, 300, 350	2000	1500
63	400, 450, 500, 600, 700, 800, 900, 1000		

Note) Please contact SMC if it is used by exceeding the maximum stroke length.



Made to Order Specifications (For details, refer to page 8-31-1.)

Symbol	Specifications
-XC57	With floating joint
-X168	Helical insert thread specifications

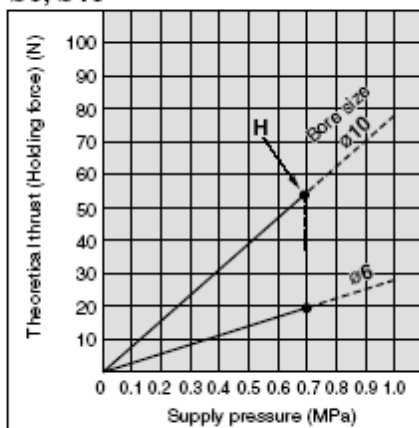
Magnetic Holding Force (N)

Bore size (mm)	6	10	50	63	
Holding force	Type H	19.6	53.9	1471	2256
	Type L	—	—	863	1373

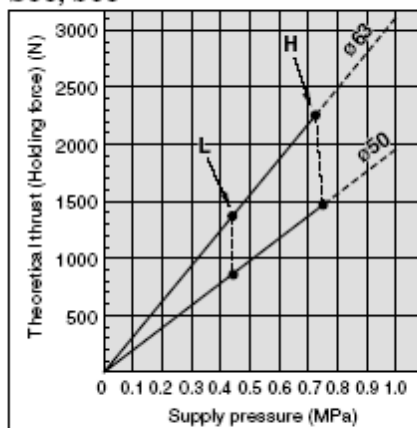
When calculating the actual thrust, design should consider the minimum actuating pressure.

Theoretical Cylinder Thrust **Caution**

ø6, ø10



ø50, ø63



MX□

MTS

MY□

CY□

MG□

CX□

D-

-X

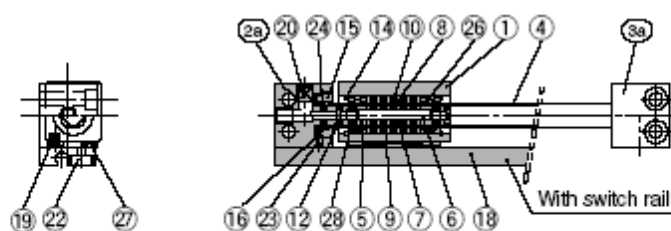
20-

Data

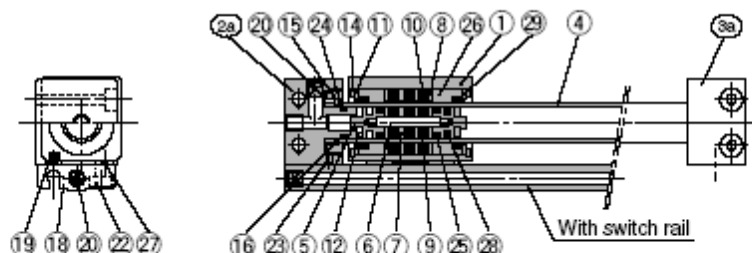
Series CY1R

Construction: Standard Type

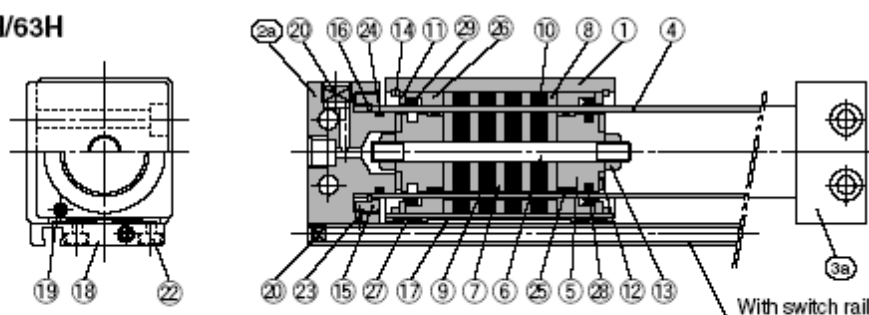
CY1R6H



CY1R10H



CY1R50H/63H



Component Parts

No.	Description	Material	Note
①	Body	Aluminum alloy	Hard anodized
②a	End cover A	Aluminum alloy	Hard anodized
②b	End cover C	Aluminum alloy	Hard anodized
③a	End cover B	Aluminum alloy	Hard anodized
③b	End cover D	Aluminum alloy	Hard anodized
④	Cylinder tube	Stainless steel	
⑤	Piston	ø6, ø10: Brass ø50, ø63: Aluminum alloy	ø6, ø10: Electroless nickel plated ø50, ø63: Chromated
⑥	Shaft	Stainless steel	
⑦	Piston side yoke	Rolled steel plate	Zinc chromated
⑧	External slider side yoke	Rolled steel plate	Zinc chromated
⑨	Magnet A	Rare earth magnet	
⑩	Magnet B	Rare earth magnet	
⑪	Spacer	Rolled steel plate	Nickel plated
⑫	Bumper	Urethane rubber	
⑬	Piston nut	Carbon steel	ø50, ø63
⑭	Snap ring	Carbon tool steel	Nickel plated
⑮	Attachment ring	Aluminum alloy	Hard anodized
⑯	Type C snap ring for axis	ø10: Stainless steel ø6, ø50, ø63: Hard steel wire	
⑰	Magnetic shielding plate	Rolled steel plate	Chromated
⑱	Switch rail	Aluminum alloy	Clear anodized
⑲	Magnet	Rare earth magnet	
⑳	Hexagon socket head plug	Chromium steel	Nickel plated

No.	Description	Material	Note
㉑	Steel ball	Chromium steel	ø50, ø63: W/o Hexagon socket head plug
㉒	Hexagon socket head cap screw	Chromium steel	Nickel plated
㉓	Hexagon socket head set screw	Chromium steel	Nickel plated
㉔+	Cylinder tube gasket	NBR	
㉕+	Wear ring A	Special resin	
㉖+	Wear ring B	Special resin	
㉗+	Wear ring C	Special resin	
㉘+	Piston seal	NBR	
㉙+	Scraper	NBR	
㉚+	Switch rail gasket	NBR	

Replacement Parts: Seal Kit

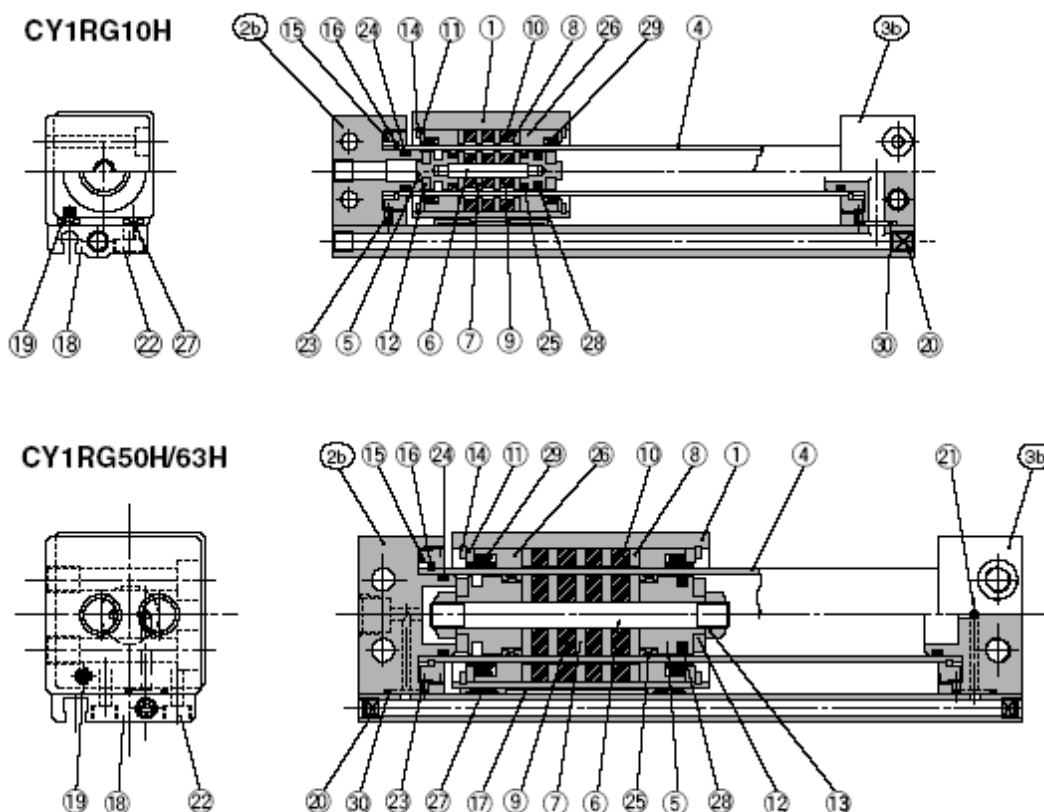
Bore size (mm)	Kit no.	Contents
6	CY1R6-PS	Set of nos. above ㉔, ㉕, ㉖, ㉗, ㉘
10	CY1R10-PS	Set of nos. above ㉔, ㉕, ㉖, ㉗, ㉘, ㉙, ㉚
50	CY1R50-PS	
63	CY1R63-PS	

* Seal kit includes ㉔, ㉕, ㉖, ㉗, ㉘ for ø6. ㉔ to ㉚ are for ø50 and ø63. Order the seal kit, based on each bore size.

Magnetically Coupled Rodless Cylinder Direct Mount Type Series CY1R

Construction: Centralized Piping Type

Note) Centralized piping is not available for $\phi 6$.



MX□

MTS

MY□

CY□

MG□

CX□

D-

-X

20-

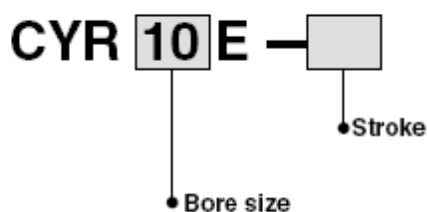
Data

Replacement Parts: Seal Kit

Bore size (mm)	Kit no.	Contents
10	CY1R10-PS	Set of nos. at left ②④, ②⑤, ②⑥, ②⑦, ②⑧, ②⑨, ③①
50	CY1R50-PS	
63	CY1R63-PS	

* Seal kit includes ②④ to ③①.
Order the seal kit, based on each bore size.

Switch Rail Accessory Kit



Switch Rail Accessory Kit

Bore size (mm)	Kit no.	Contents
6	CYR6E-□	Nos. at left ①⑧, ①⑨, ②②, ②⑦
10	CYR10E-□	Nos. at left ①⑧, ①⑨, ②②, ②⑦
50	CYR50E-□	Nos. at left
63	CYR63E-□	①⑦, ①⑧, ①⑨, ②②, ②⑦

Note) □ indicates the stroke.

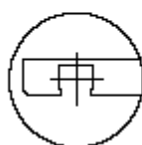
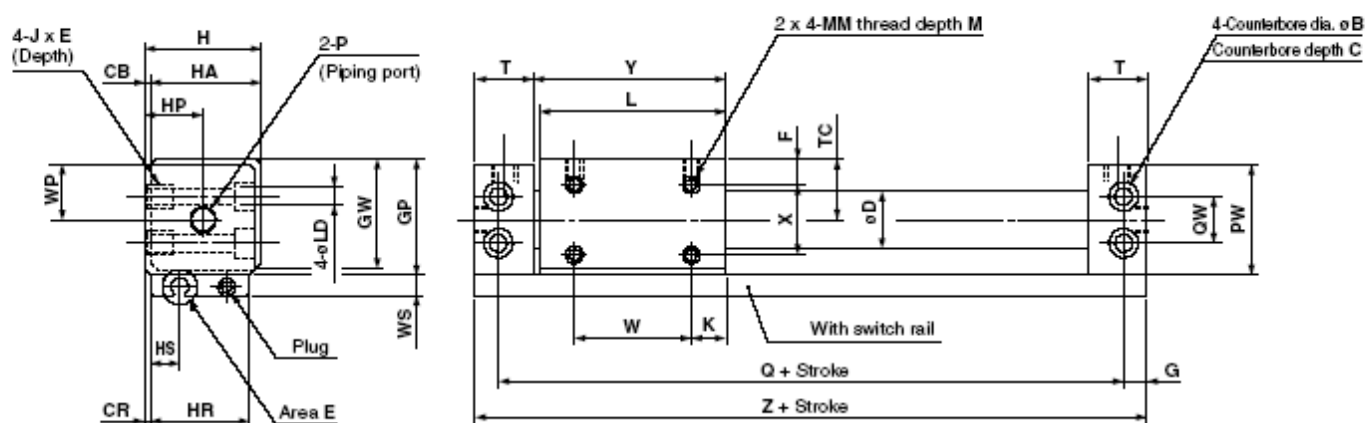
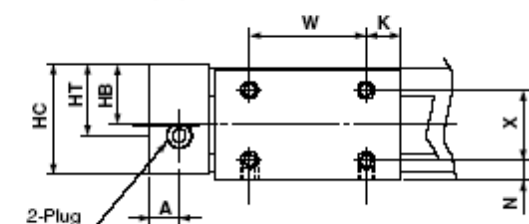
Series CY1R

Standard Type: $\phi 6$, $\phi 10$, $\phi 50$, $\phi 63$

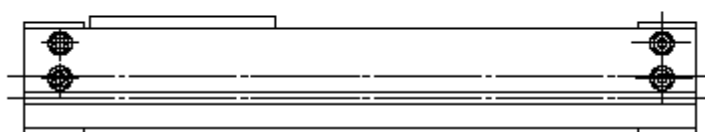
CY1R Bore size $\frac{H}{L}$ Stroke Nil
N

Note 1) Type L is not available for $\phi 6$ through $\phi 10$.

Note 2) The dimensions shows the one with switch rail (Nil).



(Area E) CY1R50/63



(mm)

Model	A	B	C	CB	CR	D	F	G	GP	GW	H	HA	HB	HC	HP	HR	HS	HT	J x E
CY1R 6	9	6.5	3.2	2	0.5	7.6	5.5	4	20	18.5	19	17	10.5	18	9	17	6	7	M4 x 0.7 x 6
CY1R10	9	6.5	3.2	2	0.5	12	6.5	4	27	25.5	26	24	14	25	14	24	5	14	M4 x 0.7 x 6
CY1R50	14	14	8.2	5	2	53	17	8.5	83	81.5	85	80	45	84	45	80	9	45	M10 x 1.5 x 15
CY1R63	15	14	8.2	5	3	66	18	8.5	95	93.5	97	92	51	96	51	90	9.5	51	M10 x 1.5 x 15

Model	K	L	LD	M	MM	N	P	PW	Q	QW	T	TC	W	WP	WS	X	Y	Z
CY1R 6	7	34	3.5	3.5	M3 x 0.5	3.5	M5 x 0.8	19	64	10	17.5	10.5	20	9.5	6	10	35.5	72
CY1R10	9	38	3.5	4	M3 x 0.5	4.5	M5 x 0.8	26	68	14	17.5	14	20	13	8	15	39.5	76
CY1R50	25	110	8.6	10	M8 x 1.25	15	Rc 1/4	82	159	48	30	42	60	41	10	50	113	176
CY1R63	24	118	8.6	10	M8 x 1.25	16	Rc 1/4	94	171	60	32	48	70	47	10	60	121	188

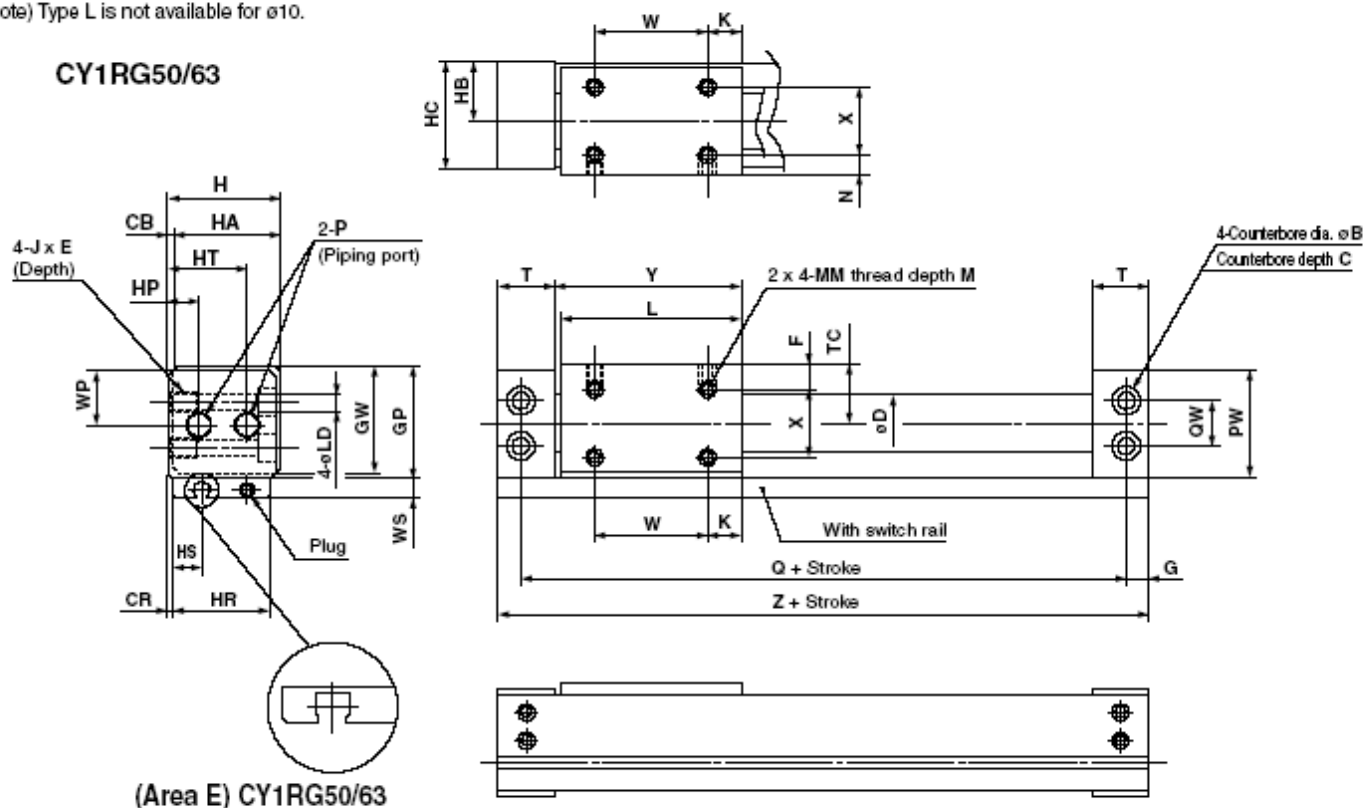
Magnetically Coupled Rodless Cylinder Direct Mount Type **Series CY1R**

Centralized Piping Type: $\phi 10$, $\phi 50$, $\phi 63$

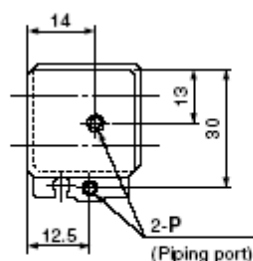
CY1RG Bore size H Stroke

Note) Type L is not available for $\phi 10$.

CY1RG50/63



(Area E) CY1RG50/63



CY1RG10

Model	B	C	CB	CR	D	F	G	GP	GW	H	HA	HB	HC	HP	HR	HS	HT	J x E	K
CY1RG10	6.5	3.2	2	0.5	12	6.5	4	27	25.5	26	24	14	25	—	24	5	—	M4 x 0.7 x 6	9
CY1RG50	14	8.2	5	2	53	17	8.5	83	81.5	85	80	45	84	32	80	9	56	M10 x 1.5 x 15	25
CY1RG63	14	8.2	5	3	66	18	8.5	95	93.5	97	92	51	96	35	90	9.5	63.5	M10 x 1.5 x 15	24

Model	L	LD	M	MM	N	P	PW	Q	QW	T	TC	W	WP	WS	X	Y	Z
CY1RG10	38	3.5	4	M3 x 0.5	4.5	M5 x 0.8	26	68	14	17.5	14	20	13	8	15	39.5	76
CY1RG50	110	8.6	10	M8 x 1.25	15	Fc 1/4	82	159	48	30	42	60	41	10	50	113	176
CY1RG63	118	8.6	10	M8 x 1.25	16	Fc 1/4	94	171	60	32	48	70	47	10	60	121	188

(mm)

MX□

MTS

MY□

CY□

MG□

CX□

D-

-X

20-

Data



Magnetically Coupled Rodless Cylinder High Precision Guide Type

Series *CY1H*

ø10, ø15, ø20, ø25, ø32

How to Order

CY1H 25 — 300 — Y7BW

High precision guide type •

Guide •

Bore size (mm)		10	15	20	25	32
Symbol	1 axis	●	●	●	●	—
	2 axes	—	—	—	●	●

Bore size •

10	10 mm
15	15 mm
20	20 mm
25	25 mm
32	32 mm

Standard stroke (mm) •
Refer to "Standard Stroke" on page 8-15-69.

• Number of auto switches

Nil	2 pcs.
S	1 pc.
n	"n" pcs.

• Auto switch

Nil	Without auto switch
-----	---------------------

* For the applicable auto switch model, refer to the table below.
* Auto switches are shipped together, (but not assembled).

• Adjustment type

Nil	With adjusting bolt
B	With shock absorbers (2 pcs.)
BS	With shock absorber (1 pc. on port side)

* The adjusting bolt is installed even when B or BS is selected.
(Except ø10)

Applicable Auto Switch/Refer to page 8-30-1 for further information on auto switches.

Type	Special function	Electrical entry	Indicating	Wiring (Output)	Load voltage			Auto switch model		Lead wire length (m) *			Pre-wire connector	Applicable load	
					DC		AC	Perpendicular	In-line	0.5 (Nil)	3 (L)	5 (Z)		IC circuit	Relay, PLC
					—	5 V	—	—	Z76	●	●	—			
Reed switch	—	Grommet	Yes	3-wire (NPN equivalent)	—	5 V	—	—	Z76	●	●	—	—	IC circuit	—
				2-wire	24 V	12 V	100 V	—	Z73	●	●	●	—	—	Relay, PLC
Solid state switch	—	Grommet	Yes	3-wire (NPN)	24 V	5 V, 12 V	—	Y69A	Y59A	●	●	○	○	IC circuit	Relay, PLC
				3-wire (PNP)				Y7PV	Y7P	●	●	○	○		
				2-wire				Y69B	Y59B	●	●	○	○		
				3-wire (NPN)		Y7NWV		Y7NW	●	●	○	○	IC circuit		
				3-wire (PNP)		Y7PWV		Y7PW	●	●	○	○	—		
				2-wire		Y7BWV		Y7BW	●	●	○	○	—		

* Lead wire length symbols: 0.5 m Nil (Example) Y59A
3 m L (Example) Y59AL
5 m Z (Example) Y59AZ

* Solid state switches marked with "○" are produced upon receipt of order.

- Since there are other applicable auto switches than listed, refer to page 8-15-80 for details.
- For details about auto switches with pre-wire connector, refer to page 8-30-52.

Magnetically Coupled Rodless Cylinder High Precision Guide Type Series CY1H

Specifications



Made to Order Specifications
(For details, refer to page 8-31-1.)

Symbol	Specifications
-X168	Helical insert thread specifications

Bore size (mm)	10	15	20	25	32
Fluid	Air				
Action	Double acting				
Maximum operating pressure	0.7 MPa				
Minimum operating pressure	0.2 MPa				
Proof pressure	1.05 MPa				
Ambient and fluid temperature	-10 to 60°C				
Piston speed	70 to 1000 mm/s				
Cushion (External stopper)	Urethane bumpers on both ends (Standard), Shock absorber (Option)				
Lubrication	Non-lube				
Stroke length tolerance	0 to 1.8 mm				
Piping	Centralized piping type				
Piping port size	M5 x 0.8		Rc 1/8		

Standard Stroke

Bore size (mm)	Number of axes	Standard stroke (mm)	Maximum available stroke (mm) ^{Note)}
10	1 axis	100, 200, 300	500
15		100, 200, 300, 400, 500	750
20		100, 200, 300, 400, 500, 600	1000
25		100, 200, 300, 400, 500, 600, 800	1200
25	2 axes	100, 200, 300, 400, 500,	1500
32		600, 800, 1000	

Note) Please contact SMC if it is used by exceeding the maximum stroke length.

Magnetic Holding Force

Bore size (mm)	10	15	20	25	32
Holding force (N)	53.9	137	231	363	588

Theoretical Output

Bore size (mm)	Piston area (mm ²)	Operating pressure (MPa)					
		0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7
10	78	15	23	31	39	46	54
15	176	35	52	70	88	105	123
20	314	62	94	125	157	188	219
25	490	98	147	196	245	294	343
32	804	161	241	322	402	483	563

Note) Theoretical output (N) = Pressure (MPa) x Piston area (mm²)

Weight

Model	Standard stroke (mm)							
	100	200	300	400	500	600	800	1000
CY1H10	1.0	1.3	1.6	—	—	—	—	—
CY1H15	2.2	2.7	3.2	3.6	4.1	—	—	—
CY1H20	3.0	3.5	4.0	4.4	4.9	5.4	—	—
CY1H25	4.6	5.3	6.0	6.6	7.3	8.0	9.4	—
CY1HT25	5.1	6.2	7.3	8.3	9.4	10.4	12.5	14.6
CY1HT32	8.4	9.6	10.7	11.9	13.0	14.2	16.5	18.8

Shock Absorber Specifications

For detailed specifications about shock absorber, refer to "Series RB" of Best Pneumatics Vol. 10.

Applicable cylinder size (mm)	10	15	20	25	32
Shock absorber model	RB0805	RB0906	RB1006	RB1411	RB2015
Maximum energy absorption (J)	0.98	2.94	3.92	14.7	58.8
Weight equivalent to impact object	* Select a model from data link page for Shock Absorber (Series RB).				
Stroke absorption (mm)	5	6	6	11	15
Collision speed (m/s) [*]	0.05 to 5				
Max. operating frequency (cycle/min)	80	70	45	25	
Spring force (N)	Extended	1.96	4.22	6.86	8.34
	Retracted	3.83	22	6.18	15.30
Weight (g)	15	25	65	150	

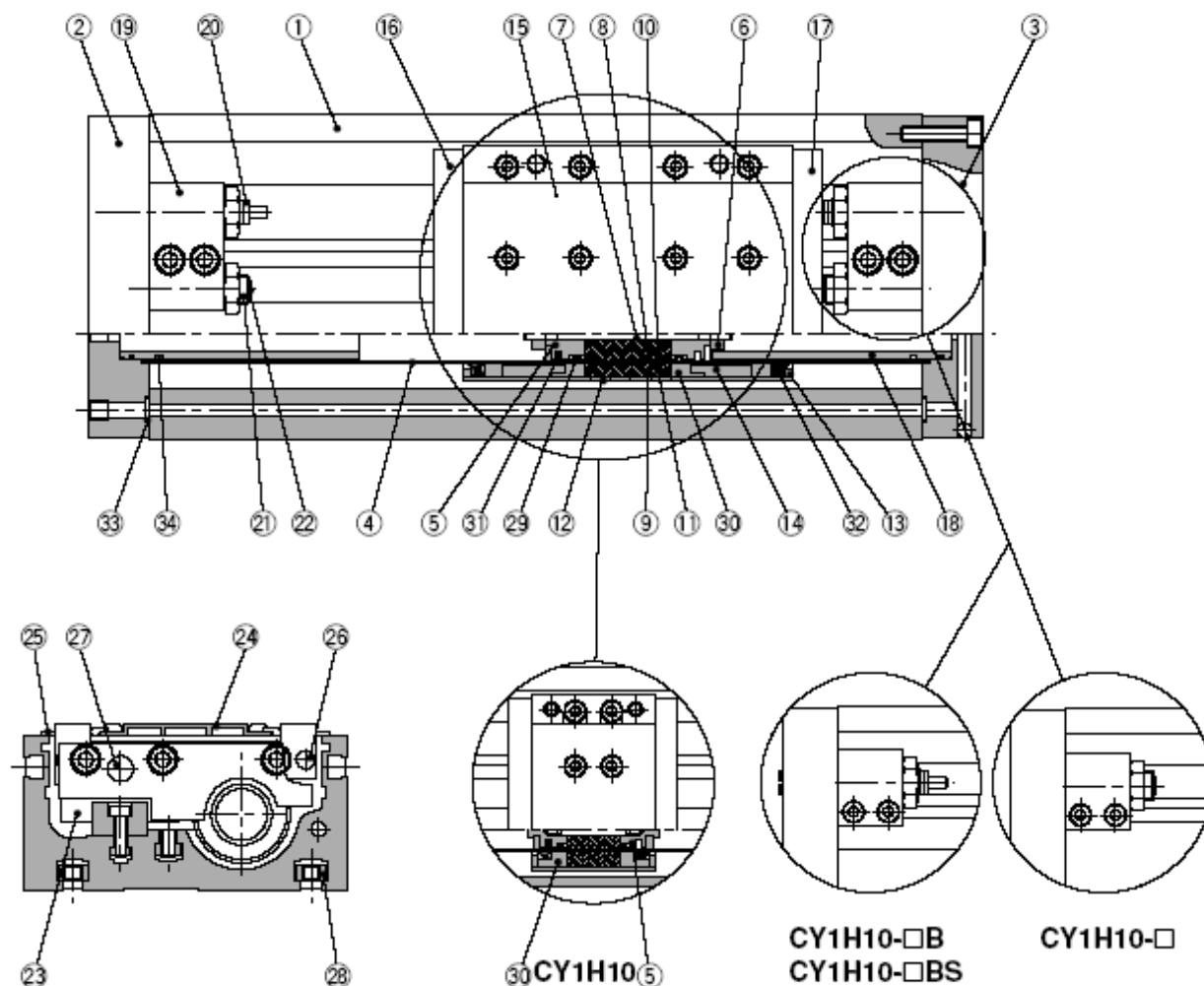
* It denotes the values at the maximum energy absorption per one cycle. Therefore, the operating frequency can be increased according to the energy absorption.

MX MTS MY CY MG CX D- -X 20- Data

Magnetically Coupled Rodless Cylinder High Precision Guide Type Series CY1H

Construction

Single axis type: CY1H



MX□

MTS

MY□

CY□

MG□

CX□

D-

-X

20-

Data

Component Parts

No.	Description	Material	Note
①	Body	Aluminum alloy	Hard anodized
②	Plate A	Aluminum alloy	Hard anodized
③	Plate B	Aluminum alloy	Hard anodized
④	Cylinder tube	Stainless steel	
⑤	Piston	Brass	Bechless nickel plated (CY1H10/15)
		Aluminum alloy	Chromated (CY1H20/25)
⑥	Piston nut	Carbon steel	Zinc chromated (Except CY1H10/15)
⑦	Shaft	Stainless steel	
⑧	Piston side yoke	Rolled steel plate	Zinc chromated
⑨	External slider side yoke	Rolled steel plate	Zinc chromated
⑩	Magnet A	Rare earth magnet	
⑪	Magnet B	Rare earth magnet	
⑫	External slider tube	Aluminum alloy	
⑬	Spacer	Rolled steel plate	Nickel plated
⑭	Space ring	Aluminum alloy	Chromated (Except CY1H10)
⑮	Slide table	Aluminum alloy	Hard anodized
⑯	Side plate A	Aluminum alloy	Hard anodized
⑰	Side plate B	Aluminum alloy	Hard anodized

No.	Description	Material	Note
⑱	Internal stopper	Aluminum alloy	Anodized
⑲	Stopper	Aluminum alloy	Anodized
⑳	Shock absorber	—	Series RB
㉑	Adjusting bolt	Chrome molybdenum steel	Nickel plated
㉒	Adjusting bumper	Urethane rubber	
㉓	Linear guide	—	
㉔	Top cover	Aluminum alloy	Hard anodized
㉕	Dust cover	Special resin	
㉖	Magnet (For auto switch)	Rare earth magnet	
㉗	Parallel pin	Carbon steel	Nickel plated
㉘	Square nut for body mounting	Carbon steel	Nickel plated
㉙*	Wear ring A	Special resin	
㉚*	Wear ring B	Special resin	
㉛*	Piston seal	NBR	
㉜*	Scraper	NBR	
㉝*	O-ring	NBR	
㉞*	O-ring	NBR	

Replacement Parts: Seal Kit

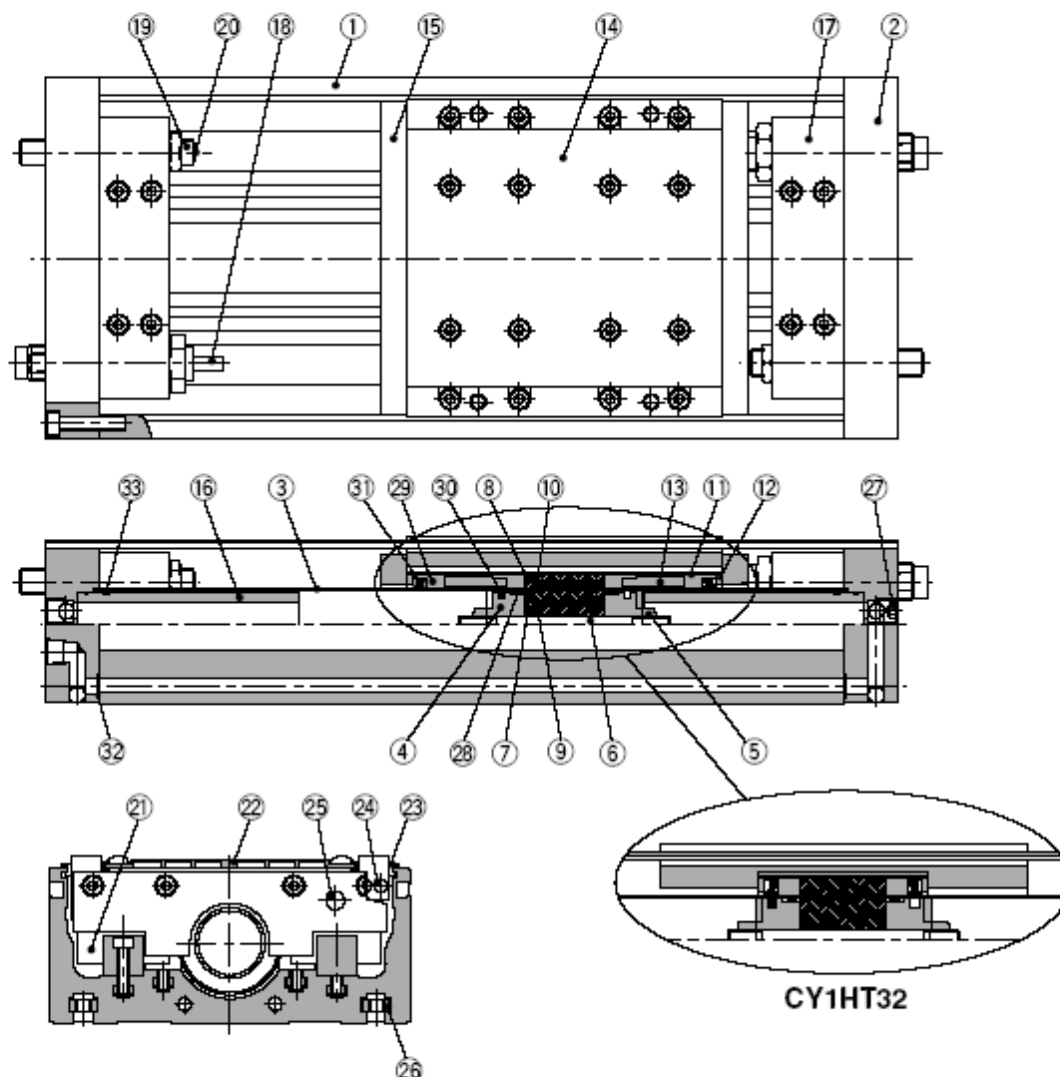
Bore size (mm)	Kit no.	Contents
10	CY1H10-PS	Set of the above nos. ㉙, ㉚, ㉛, ㉜, ㉝, ㉞
15	CY1H15-PS	
20	CY1H20-PS	
25	CY1H25-PS	

* Seal kit includes ㉙ to ㉞. Order the seal kit, based on each bore size.

Series CY1H

Construction

Double axes type: CY1HT



Component Parts

No.	Description	Material	Note
①	Body	Aluminum alloy	Hard anodized
②	Plate	Aluminum alloy	Hard anodized
③	Cylinder tube	Stainless steel	
④	Piston	Aluminum alloy	Chromated
⑤	Piston nut	Carbon steel	Zinc chromated
⑥	Shaft	Stainless steel	
⑦	Piston side yoke	Rolled steel plate	Zinc chromated
⑧	External slider side yoke	Rolled steel plate	Zinc chromated
⑨	Magnet A	Rare earth magnet	
⑩	Magnet B	Rare earth magnet	
⑪	External slider tube	Aluminum alloy	
⑫	Spacer	Rolled steel plate	Nickel plated
⑬	Space ring	Aluminum alloy	Chromated (Except CY1HT32)
⑭	Slide table	Aluminum alloy	Hard anodized
⑮	Side plate	Aluminum alloy	Hard anodized (Except CY1HT32)
⑯	Internal stopper	Aluminum alloy	Anodized
⑰	Stopper	Aluminum alloy	Anodized

No.	Description	Material	Note
⑱	Shock absorber	—	Series RB
⑲	Adjusting bolt	Chrome molybdenum steel	Nickel plated
⑳	Adjusting bumper	Urethane rubber	
㉑	Linear guide	—	
㉒	Top cover	Aluminum alloy	Hard anodized
㉓	Dust cover	Special resin	
㉔	Magnet (For auto switch)	Rare earth magnet	
㉕	Parallel pin	Stainless steel	
㉖	Square nut for body mounting	Carbon steel	Nickel plated
㉗	Hexagon socket head taper plug	Carbon steel	Nickel plated
㉘*	Wear ring A	Special resin	
㉙*	Wear ring B	Special resin	
㉚*	Piston seal	NBR	
㉛*	Scraper	NBR	
㉜*	O-ring	NBR	
㉝*	O-ring	NBR	

Replacement Parts: Seal Kit

Bore size (mm)	Kit no.	Contents
25	CY1HT25-PS	Set of the above nos.
32	CY1HT32-PS	㉘, ㉙, ㉚, ㉛, ㉜, ㉝

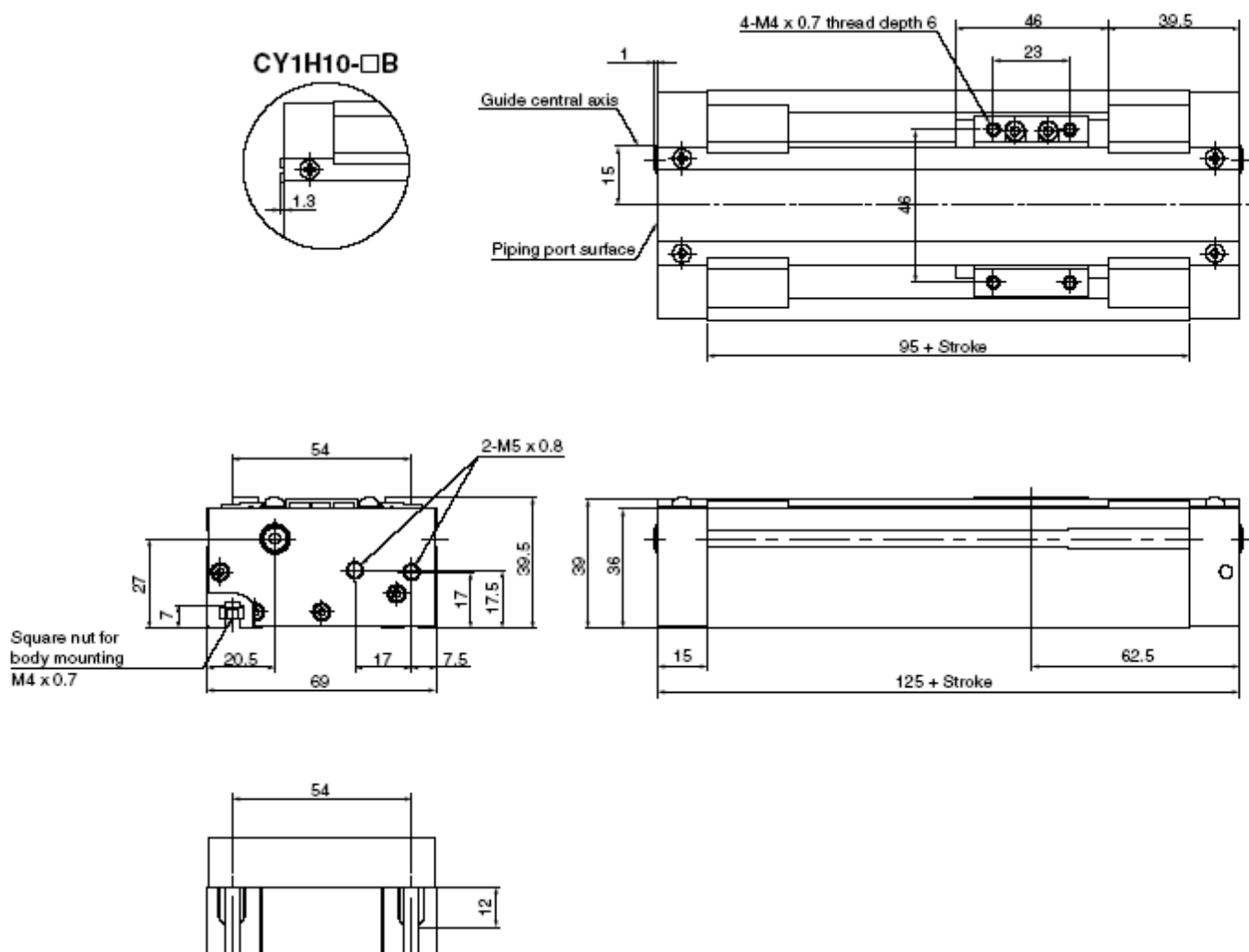
* Seal kit includes ㉘ to ㉝. Order the seal kit, based on each bore size.

Magnetically Coupled Rodless Cylinder
High Precision Guide Type **Series CY1H**

Dimensions

Single axis type: $\phi 10$

CY1H10



MX□

MTS

MY□

CY□

MG□

CX□

D-

-X

20-

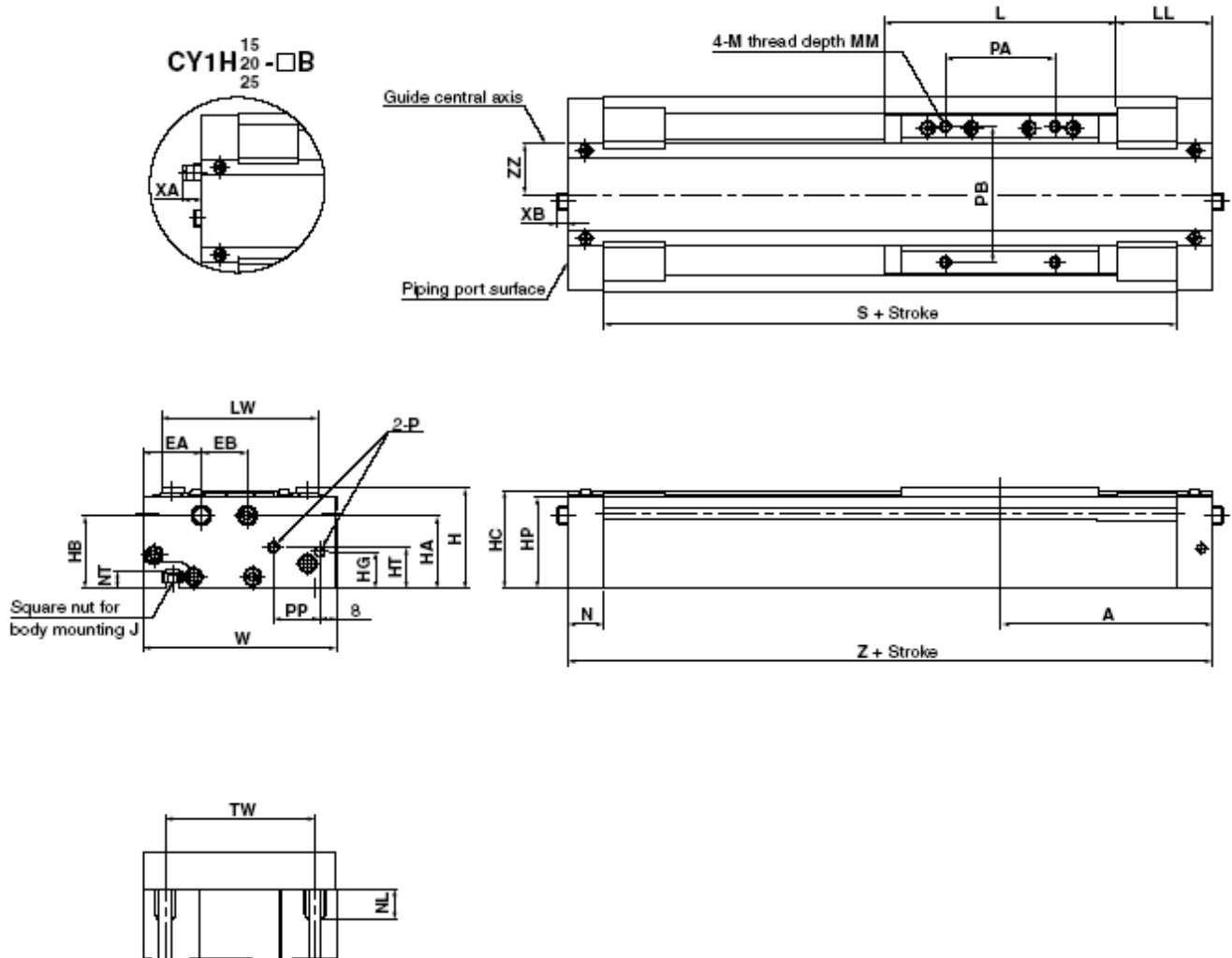
Data

Series CY1H

Dimensions

Single axis type: $\phi 15$, $\phi 20$, $\phi 25$

CY1H15/20/25



(mm)

Model	A	EA	EB	H	HA	HB	HC	HG	HP	HT	J	L	LL	LW	M	MM	N	NL	NT
CY1H15	97	26.5	21	46	33.5	33.5	45	17	42	19	M5 x 0.8	106	44	71.5	M5 x 0.8	8	16.5	15	8
CY1H20	102.5	26.5	22	54	42.5	41.5	53	16	50	23.5	M5 x 0.8	108	48.5	75.5	M5 x 0.8	8	18	15	8
CY1H25	125	29	24	63	46	46	61.5	25	58.5	28	M6 x 1.0	138	56	86	M6 x 1.0	10	20.5	18	9

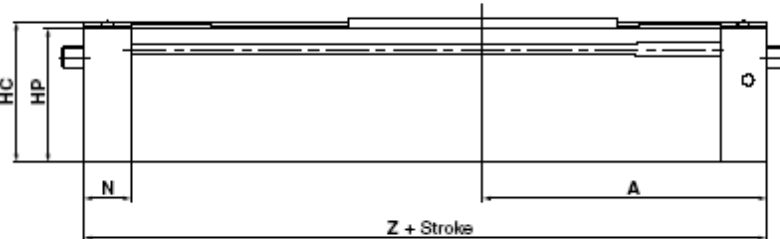
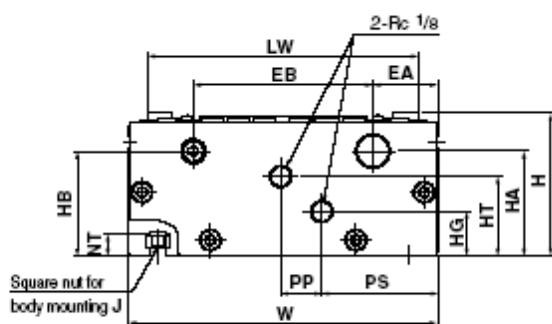
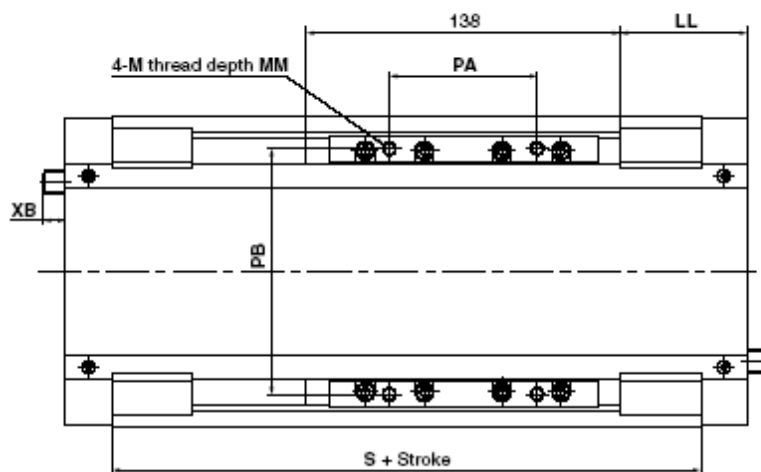
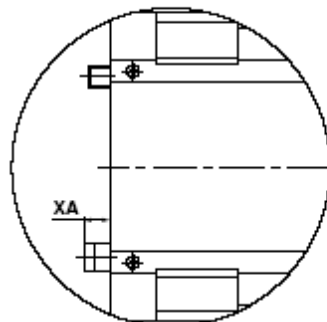
Model	P	PA	PB	PP	S	TW	W	XA	XB	Z	ZZ
CY1H15	M5 x 0.8	50	62	21	161	65	88.5	—	—	194	17.5
CY1H20	Rc 1/8	50	65	23	169	70	92.5	—	—	205	19.5
CY1H25	Rc 1/8	65	75	27	209	75	103	11.3	9.5	250	23.5

Magnetically Coupled Rodless Cylinder
High Precision Guide Type **Series CY1H**

Double axes type: $\phi 25$, $\phi 32$

CY1HT25/32

CY1HT²⁵/₃₂-□B



MX□

MTS

MY□

CY□

MG□

CX□

D-

-X

20-

Data

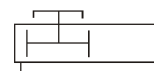
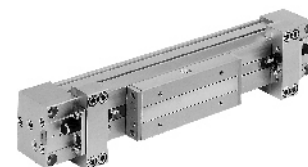
(mm)

Model	A	EA	EB	H	HA	HB	HC	HG	HP	HT	J	LL	LW	M	MM	N	NL	NT	PA
CY1HT25	125	28.5	79	63	46	46	61.5	19.5	58.5	35	M6 x 1.0	56	119	M6 x 1.0	10	20.5	18	9	65
CY1HT32	132.5	30	90	75	52.5	57.5	72.5	25	69.5	43	M8 x 1.25	63.5	130	M8 x 1.25	12	23	22.5	12	66

Model	PB	PP	PS	S	TW	W	XA	XB	Z
CY1HT25	108	18	51	209	110	136	11.3	9.5	250
CY1HT32	115	14	61	219	124	150	9.7	2	265

Технические характеристики

Диаметр цилиндра	16	20	25	32	40	50	63	80	100
Среда	очищенный сжатый воздух, с содержанием масла или без него								
Принцип действия	Двустороннего действия								
Рабочее давление (МПа)	0.1 - 0.8								
Испытательное давление (МПа)	1.2								
Диапазон рабочих температур (°C)	5 ~ 60								
Скорость хода поршня (мм/с)	100 ~ 1500*								
Воздушное демпфирование в конце хода	Двустороннее, регулируемое								
Допуск по длине хода	1000 ^{+1.8} ₀ до 2700 ^{+1.8} ₀ , от 2701 до 5000 ^{+2.8} ₀								
Присоединение	M5		G1/8		G1/4		G3/8		G1/2



Технические характеристики нормализованного узла регулировки хода и номер для заказа амортизатора

Диаметр цилиндра	16		20		25		32		40	
Узел регулировки хода	A		A		H		A		H	
Диапазон регулировки хода	По всей длине хода									
Диапазон тонкой регулировки (мм)	0 ~ 5.6		0 ~ 6		0 ~ 11.5		0 ~ 12		0 ~ 16	
Амортизатор	-		-		RB1007		-		RB2015	
Макс. доп. поглощение энергии на ход (Дж)	-		-		5.9		-		58.8	
Ход (мм)	-		-		7		-		15	
Макс. скорость столкновения (мм/с)	200		200		1500		200		1500	
Макс. число двойных ходов в минуту	-		-		70		-		25	
Усилие пружины (Н)	растянутой		-		4.22		-		6.86	
	сжатой		-		6.86		-		15.98	
Диапазон рабочих температура (°C)	5 ~ 60									

Теоретическое усилие на цилиндре (Н)

□ поршня (мм)	Эффективная площадь поршня (мм ²)	Давление (МПа)							
		0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8	
16	2.00	40	60	80	100	120	140	160	
20	3.14	62	94	125	157	188	219	251	
25	4.90	98	147	196	245	294	343	392	
32	8.04	161	241	322	402	483	563	643	
40	12.56	251	377	502	628	754	879	1005	
50	19.62	392	588	784	981	1177	1373	1569	
63	31.15	623	934	1246	1557	1869	2180	2492	
80	50.24	1004	1507	2009	2512	3014	3516	4019	
100	78.50	1570	2355	3140	3925	4710	5495	6280	

Стандартный ход

□ поршня (мм)	Стандартные значения длины хода (мм)
16, 20, 25, 32, 40, 50, 63, 80, 100	100, 200, 300, 400, 500, 600, 700, 800, 900, 1000, 1200, 1400, 1600, 1800, 2000

Большие значения длины хода по запросу (до 5000 мм)

Бесштоковый ленточный цилиндр Серия MY1B

Демпфирование в конце хода/амортизатор

Выбор демпфера

Регулируемый концевой демпфер:

Ленточный цилиндр с обеих сторон оснащен регулируемым демпфированием в конце хода (воздушным демпфером). Максимальная демпфируемая нагрузка при соответствующей предельно допустимой скорости хода поршня указана в диаграммах.

Узел Н регулировки хода с амортизатором:

Используется, когда превышаются предельные значения воздушного демпфирования, или если каретка тормозится не в конце хода. Предельно допустимые значения для скорости хода каретки и массы указаны в соответствующих диаграммах.

Следует учесть

1. Указанные величины поглощения энергии амортизаторами рассчитываются исходя из полной длины хода. При применении регулируемого упора эффективная длина хода демпфирования амортизатора может измениться. Это приводит к значительному сокращению поглощаемой амортизатором энергии.

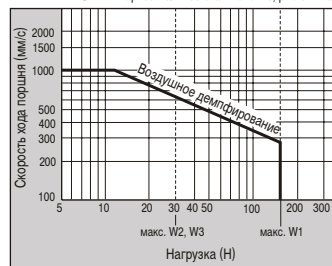
2. При использовании амортизатора в конце хода, где также работает воздушное демпфирование, регулировочный винт для воздушного демпфера должен быть открыт полностью.

Длина хода воздушного демпфирования

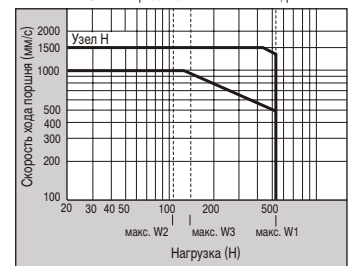
□ поршня (мм)	Длина хода (мм)
16	12
20	15
25	15
32	19
40	24
50	30
63	37
80	40
100	40

Допустимое поглощение энергии воздушным демпфером и узлом регулировки хода

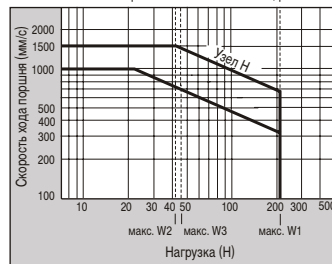
MY1B16 Горизонтальное столкновение; $p=0.5$ МПа



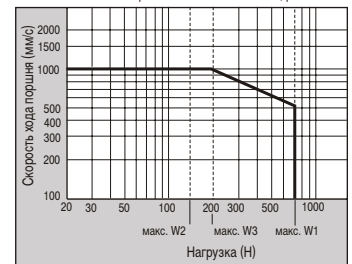
MY1B40 Горизонтальное столкновение; $p=0.5$ МПа



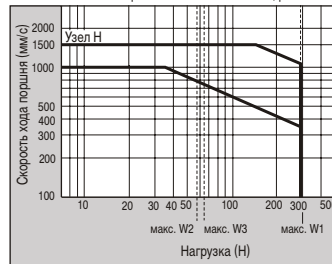
MY1B20 Горизонтальное столкновение; $p=0.5$ МПа



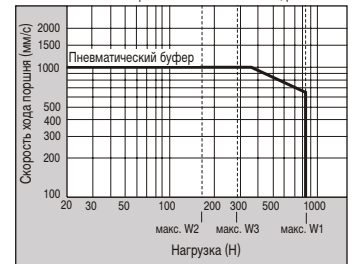
MY1B50 Горизонтальное столкновение; $p=0.5$ МПа



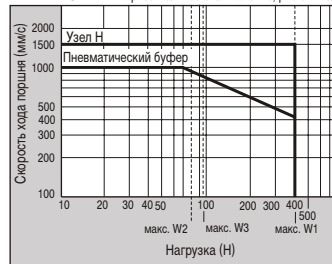
MY1B25 Горизонтальное столкновение; $p=0.5$ МПа



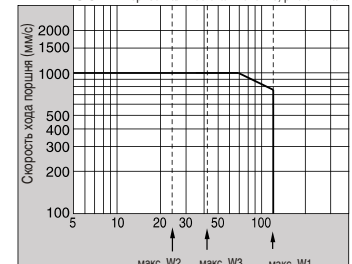
MY1B63 Горизонтальное столкновение; $p=0.5$ МПа



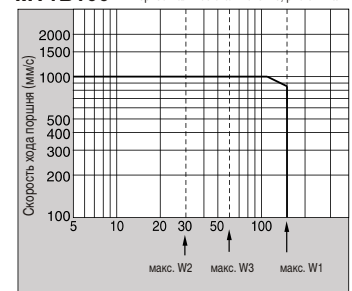
MY1B32 Горизонтальное столкновение; $p=0.5$ МПа



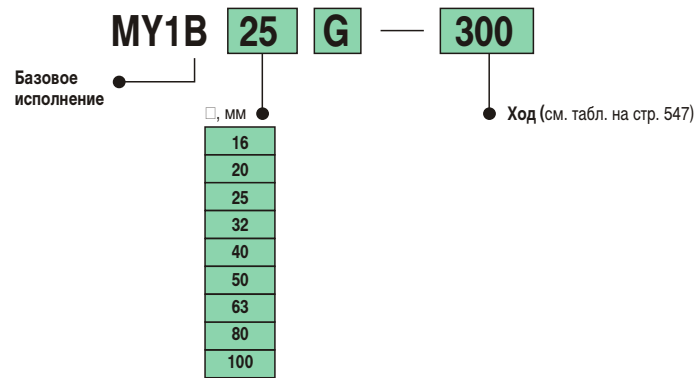
MY1B80 Горизонтальное столкновение; $p=0.5$ МПа



MY1B100 Горизонтальное столкновение; $p=0.5$ МПа



Номер для заказа



Принадлежности

Узел регулировки хода (только для □16~40)

□ поршня	16	20	25	32	40
Узел А	MY-A16A	MY-A20A	MY-A25A	MY-A32A	MY-A40A
Узел Н	—	MY-A20H	MY-A25H	MY-A32H	MY-A40H

Крепежный элемент

□ поршня	16	20	25	32	40	50	63	80	100
Вид крепления А	MY-S16A	MY-S20A	MY-S25A		MY-S32A		MY-S50A	MY-S63A	
Вид крепления В	MY-S16B	MY-S20B	MY-S25B		MY-S32B		MY-S50B	MY-S63B	

Подробную информацию см. на стр. 553

Датчики

См. стр.	MY1B □16, □20	См. стр.	MY1B □25 ~ □63	Напряжение	Ток
Герконовый датчик					
564	D-A93L	566	D-Z73L	24 VDC	5 ~ 40 mA
				110 VAC	5 ~ 18 mA
	D-A90L		D-Z80L	24 VAC/VDC	50 mA
				48 VAC/VDC	40 mA
				110 VAC/VDC	18 mA
Электронный датчик					
565	D-F9PL 3 провода рпр-структура	567	—	10 ~ 28 VDC	50 mA
	—		D-Y7PL 3 провода рпр-структура	4.5 ~ 28 VDC	< 100 mA
	D-F9BL 2 провода		—	24 VDC	5 ~ 30 mA
	—		D-Y59BL 2 провода	24 VDC	5 ~ 150 mA

Бесштоковый ленточный цилиндр

Серия MY1B

Демпфирование в конце хода/амортизатор

Регулировка

Перемещение и крепление узла регулировки хода

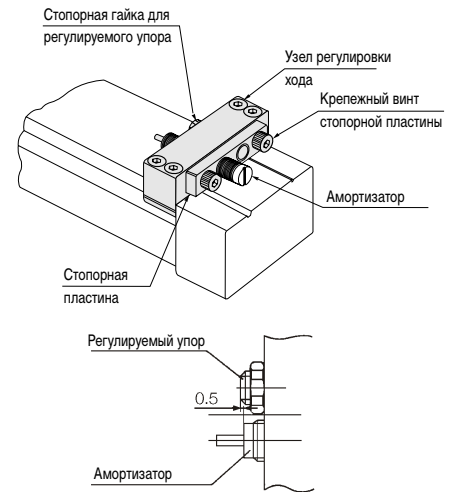
После ослабления четырех крепежных винтов узел ограничения хода может быть сдвинут в любую желаемую позицию. Путем затяжки четырех крепежных винтов узел ограничения хода фиксируется.

Регулировка упора

Ослаблением стопорной гайки обеспечивается возможность перемещения упорного винта. Винт должен выступать примерно на 0.5 мм за габарит амортизатора (см. схему).

Регулировка амортизатора

Ослаблением крепежного винта стопорной пластины обеспечивается возможность регулировки хода амортизатора. Следите за тем, чтобы при затяжке крепежных винтов стопорной пластины не сорвать резьбу.



Расчет поглощения энергии узлом регулировки хода с амортизатором (Дж=Нм)

Столкновение	Горизонтальное	Вертикальное, вниз	Вертикальное, вверх
Кинетическая энергия E ₁ (Дж)	$1/2 m v^2$		
Работа приводной силы E ₂ (Дж)	$F s$	$F s + m g s$	$F s - m g s$
Общая энергия E (Дж)	$E_1 + E_2$		

v: скорость (м/с)
g: ускорение свободного падения (9.81 м/с²)
m: масса (кг)
F: рабочее усилие (Н)
s: длина хода амортизатора (м)

Скорость v соответствует скорости столкновения массы m в момент столкновения.

Вес (кг)

□ поршня (мм)	Вес для нулевого хода	Дополнительный вес на 50 мм хода	Крепежный элемент (на комплект)		Узел регулировки хода (на штуку)	
			Тип А	Тип В	Узел А	Узел Н
16	0.61	0.06	0.006	0.0065	0.035	—
20	1.06	0.10	0.010	0.015	0.045	0.10
25	1.33	0.122	0.015	0.016	0.060	0.18
32	2.65	0.179	0.015	0.016	0.120	0.40
40	3.87	0.27	0.040	0.041	0.230	0.49
50	7.78	0.44	0.040	0.041	—	—
63	13.10	0.70	0.076	0.080	—	—
80	20.7	1.18	0.17	0.17	—	—
100	35.7	1.97	0.17	0.17	—	—

Пример

Расчет веса MY1B25G-300

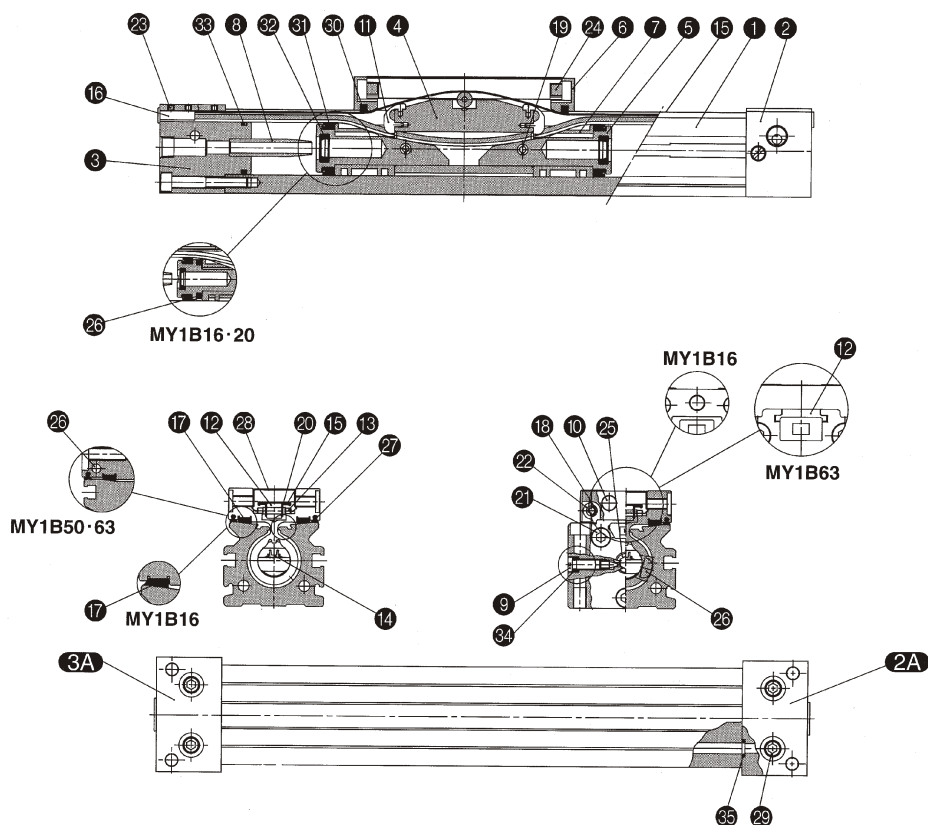
Основной вес: 1.33 кг

Доп. вес на каждые 50 мм хода: 0.122 кг

Длина хода цилиндра: 300 мм

$$\text{Общий вес: } 1.33 + \frac{0.122 \cdot 300}{50} = 2.062 \text{ кг}$$

Конструкция



Спецификация

Поз.	Обозначение	Материал	Примечание
1	Корпус цилиндра	Алюминиевый сплав	Тверд. алитирование
2a	Крышка цилиндра WR	Алюминиевый сплав	Тверд. алитирование
3a	Крышка цилиндра WL	Алюминиевый сплав	Тверд. алитирование
4	Поводок	Алюминиевый сплав	Тверд. алитирование
5	Поршень	Алюминиевый сплав	Тверд. алитирование
6	Крышка	Спец. пластмасса	
7	Контактная втулка	Спец. пластмасса	
8	Амортизирующая трубка	Нержавеющая сталь	
9	Регулировочный винт	Стальной прокат	Никелиров.
10	Упор	Углеродистая сталь	
11	Ленточный разделитель	Спец. пластмасса	
12	Направляющий ролик	Спец. пластмасса	
13	Ось	Нержавеющая сталь	
14	Уплотнительная лента	Спец. пластмасса	
15	Пылезащитная лента	Нержавеющая сталь	
16	Держатель ленты	Спец. пластмасса	
17	Контактный элемент	Спец. пластмасса	

Поз.	Обозначение	Материал	Примечание
18	Распорная деталь	Нержавеющая сталь	
19	Подпружиненный штифт	Инстр. сталь	Черн. хромир.
20	Защелк. кольцо с Е-обр. замком	Листовая сталь	Холоднокат.
21	Винт с цил головкой, с внутр. шестигран.	Хром-молибден, сталь	Черн. хромир.
22	Винт с цил. головкой, с внутр. шестигран.	Хром-молибден, сталь	Черн. хромир.
23	Резьбовой штифт с внутр. шестигран.	Хром-молибден, сталь	Черн. хромир.
24	Шпонка	Углеродистая сталь	Черн. хромир.
25	Заглушка	Углеродистая сталь	Черн. хромир.
26	Магнит		
27	Маслосъемник	Спец. пластмасса	
28	Корпусное покрытие	Нерж. сталь	
29	Заглушка	Углеродистая сталь	Черн. хромир.

Запасные части

Поз.	Обозначение	Материал	Количество
30	Маслосъемник	NBR	2
31	Уплотнение поршня	NBR	2
32	Демпф. уплотнение	NBR	2
33	Уплотнение гильзы цилиндра	NBR	2
34	Кольцевое уплотнение	NBR	2
35	Кольцевое уплотнение	NBR	2

Бесштоковый ленточный цилиндр

Серия MY1B

Размеры

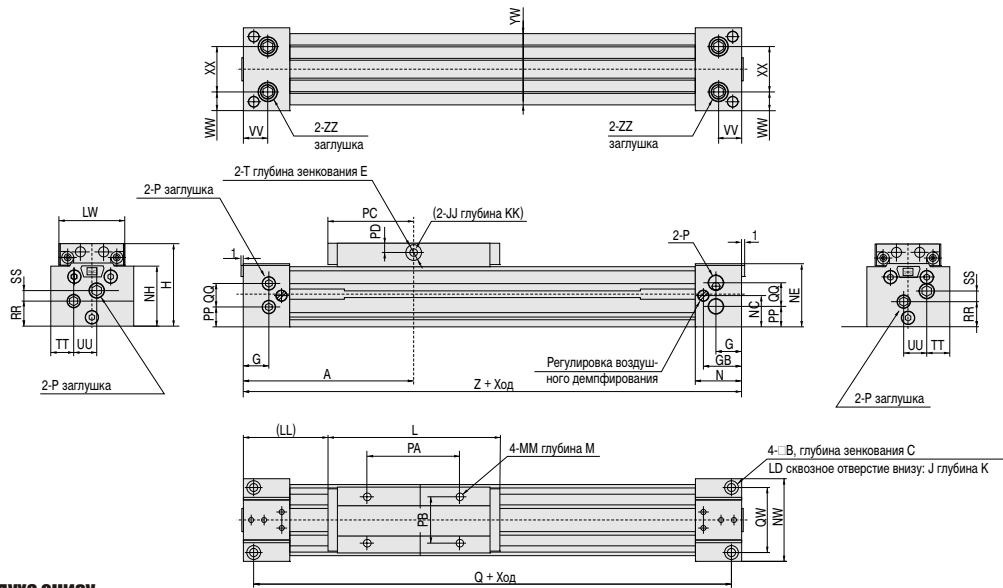
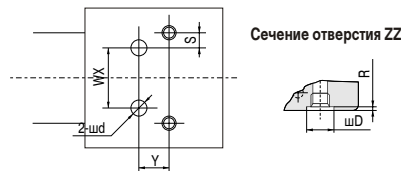


Схема отверстий для подвода воздуха снизу

Обозначение	WX	Y	S	□d	□D	R	Уплотнение
MY1B16G	22	6.5	4	4	8.4	1.1	C6
MY1B20G	24	8	6	4	8.4		C9
MY1B25G	28	9	7	6	11.4		
MY1B32G	32	11	9.5	6	11.4		
MY1B40G	36	14	11.5	8	13.4		
MY1B50G	47	15.5	14.5	10	17.5		
MY1B63G	56	15	18	10	17.5	1.8	P22
MY1B80G	90	45	~	18	26		
MY1B100G	120	50	~	18	26		



Обозначение	A	B	C	E	G	GB	H	J	JJ	K	KK	L	LD	(LL)	LW
MY1B16G	80	6	3.5	2	14	17	37	M5	M4	10	7.5	80	3.5	40	30
MY1B20G	100	7.5	4.5	2	12.5	20.5	46	M6	M4	12	11	100	4.8	50	37
MY1B25G	110	9	5.5	2	16	24.5	54	M6	M5	9.5	9	110	5.6	55	42
MY1B32G	140	11	6.5	2	19	30	68	M8	M5	16	10	140	6.8	70	52
MY1B40G	170	14	8.5	2	23	36.5	84	M10	M6	15	13	170	8.6	85	64
MY1B50G	200	14	8.5	3	23.5	37	94	M12	M6	25	20	200	9	100	80
MY1B63G	230	17	10.5	3	25	39	116	4114	M8	28	27	230	11	115	96
MY1B80G	345	~	~	~	60	71,5	150	~	~	~	~	340	14	175	112
MY1B100G	400	~	~	~	70	79,5	190	~	~	~	~	400	18	200	140

Обозначение	M	MM	N	NC	NE	NH	NW	P*	PA	PB	PC	PD	Q	QW	T	YW	Z
MY1B16G	6	M4	20	14	27.8	27	37	M5	40	20	40	4.5	153	30	7	32	160
MY1B20G	8	M5	25	17.5	34	33.5	45	M5	50	25	50	5	191	36	8	40	200
MY1B25G	9	M5	30	20	40.5	39	53	1/8	60	30	55	6	206	42	10	46	220
MY1B32G	12	M6	37	25	50	49	64	1/8	80	35	70	10	264	51	10	55	280
MY1B40G	12	M6	45	30.5	63	61.5	75	1/4	100	40	85	12	322	59	14	67	340
MY1B50G	14	M8	47	38	76.5	75	92	3/8	120	50	100	8.5	384	76	15	92	400
MY1B63G	16	M8	50	51	100	95	112	3/8	140	60	115	9.5	440	92	16	112	460
MY1B80G	20	M10	85	65	124	124	140	1/2	80	65	~	~	660	90	~	140	690
MY1B100G	25	M12	95	85	157	157	176	1/2	120	85	~	~	760	120	~	176	800

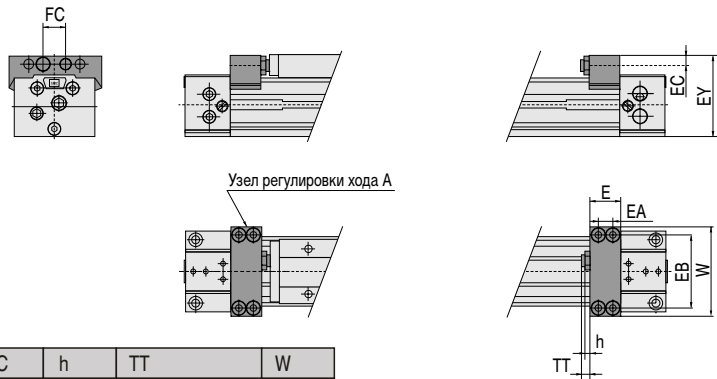
Обозначение	WL, WR									
	PP	QQ	RR	SS	TT	UU	VV	WW	XX	ZZ
MY1B16G	7.5	9	11	3	9	10.5	10	7.5	22	M5
MY1B20G	11.5	11	14.5	5	10.5	12	12.5	10.5	24	M5
MY1B25G	12	16	16	6	14.5	15	16	12.5	28	1/16
MY1B32G	17	16	23	4	16	16	19	16	32	1/16
MY1B40G	18.5	24	27	10.5	20	22	23	19.5	36	1/8
MY1B50G	24	27	34	10	22.5	23.5	23.5	22.5	47	1/4
MY1B63G	37.5	29.5	45.5	13.5	27	29	25	28	56	1/4
MY1B80G	53	35	61	15	30	40	60	25	90	1/2
MY1B100G	69	38	75	20	40	48	70	28	120	1/2

P* = подвод воздуха

Размеры

Узел регулировки хода с регулируемым упором

Узел регулировки хода А

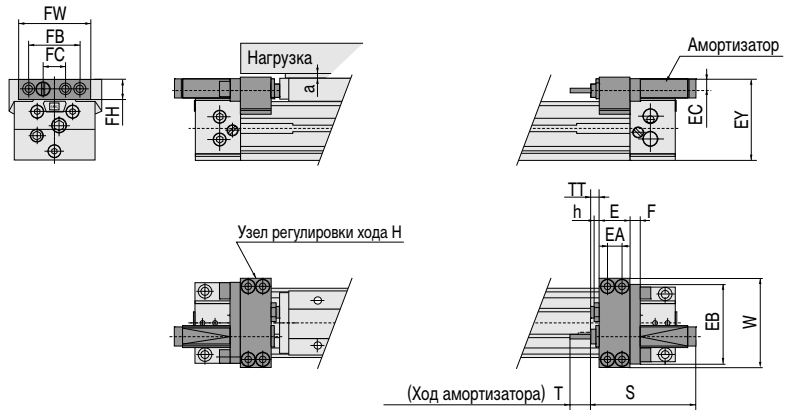


Для цилиндра	E	EA	EB	EC	EY	FC	h	TT	W
MY1B16G	14.6	7	34.4	4.2	36.5	—	2.4	5.4 (макс. 11)	43
MY1B20G	19	9	43	5.8	45.6	13	3.2	6 (макс. 12)	53
MY1B25G	20	10	49	6.5	53.5	13	3.5	5 (макс. 16.5)	60
MY1B32G	25	12	61	8.5	67	17	4.5	8 (макс. 20)	74
MY1B40G	31	15	76	9.5	81.5	17	4.5	9 (макс. 25)	94

Узел регулировки хода с амортизатором и регулируемым упором

Узел регулировки хода Н

Следите за тем, чтобы общая высота EY (цилиндр плюс узел регулировки хода) была больше общей высоты H (цилиндр плюс каретка). Если перемещаемая деталь длиннее каретки, величина зазора должна быть равна величине "а" или превышать ее.

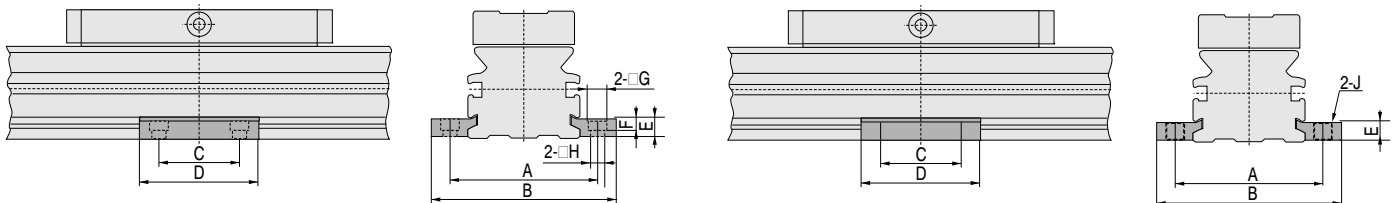


Для цилиндра	E	EA	EB	EC	EY	F	FB	FC	FH	FW	h	S	T	TT	W	Амортизатор	a
MY1B20G	20	10	49	6.5	47.5	6	33	13	12	46	3.5	46.7	7	5 (макс. 11)	60	RB1007	2.5
MY1B25G	20	10	57	8.5	57.5	6	43	17	16	56	4.5	67.3	12	5 (макс. 16.5)	70	RB1412	4.5
MY1B32G	25	12	74	11.5	73	8	57	22	22	74	5.5	73.2	15	8 (макс. 20)	90	RB2015	6
MY1B40G	31	15	82	12	87	8	57	22	22	74	5.5	73.2	15	9 (макс. 25)	100		4

Крепежный элемент

Вид крепления А / MY-S□A

Вид крепления В / MY-S□B

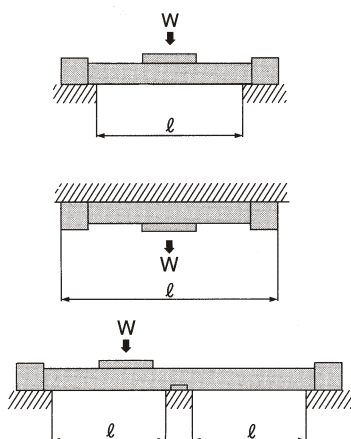
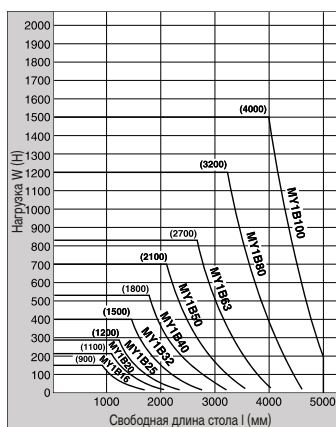


Номер для заказа	Для цилиндра	A	B	C	D	E	F	□G	□H	J
MY-S16 ^A _B	MY1B16	43	53.6	15	26	4.9	3	6.5	3.4	M4
MY-S20 ^A _B	MY1B20	53	65.6	25	38	6.4	4	8	4.5	M5
MY-S25 ^A _B	MY1B25	61	75	35	50	8	5	9.5	5.5	M6
	MY1B32	70	84							
MY-S32 ^A _B	MY1B40	87	105	45	64	11.7	6	11	6.6	M8
	MY1B50	113	131							
MY-S50 ^A _B	MY1B63	136	158	55	80	14.8	8.5	14	9	M10
MY-S63 ^A _B	MY1B80	170	200	70	100	18.3	10.5	17.5	11.5	M12
	MY1B100	206	236							

Бесштоковый ленточный цилиндр

Серия MY1B

Максимальная нагрузка для длинноходного цилиндра



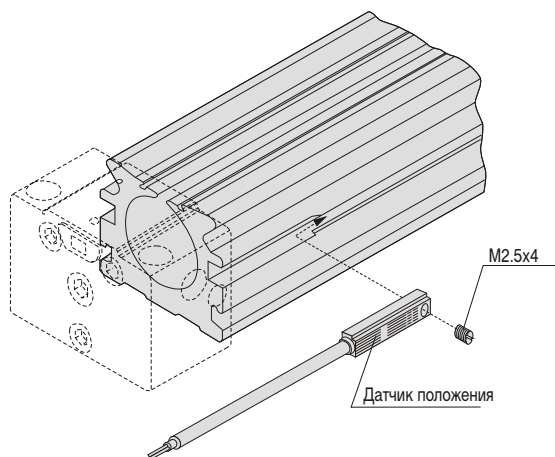
При исполнении с длинным ходом, корпус цилиндра может деформироваться под воздействием собственного веса и нагрузки. В этом случае необходимо установить дополнительную опору таким образом, чтобы расстояние между опорами (l) было меньше, чем величина, указанная на диаграмме.

Монтаж датчика положения

Установить датчик в предусмотренную для этого канавку. После того как произведено размещение датчика положения, следует затянуть крепежный винт.

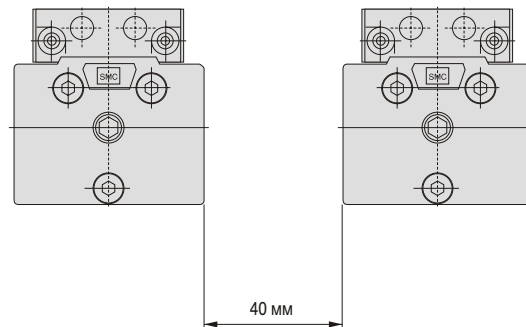
Внимание:

Момент затяжки должен находиться в диапазоне от 0.05 Нм до 0.1 Нм. Если Вы чувствуете, что винт завернут, он должен быть затянут еще приблизительно на 90°.



Внимание

1. Датчик положения сначала должен быть подключен к нагрузке и лишь затем к сети питания.
2. Во время монтажа следует избегать жестких ударов, падения и т. д.
3. Если два или несколько ленточных бесштоковых цилиндров монтируются вблизи друг друга и работают с датчиками положения, то во избежание ошибочных включений, обусловленных действием магнитного поля соседнего цилиндра, должно соблюдаться расстояние 40 мм.



4. Следует избегать такого монтажа проводов, при котором кабель датчика сигналов испытывает длительные изгибающие или растягивающие нагрузки.
5. Датчик положения не должен подвергаться воздействию со стороны масел для охлаждения режущего инструмента и охлаждающих жидкостей.
6. Датчик положения нельзя использовать в зоне сильных магнитных полей.

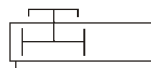
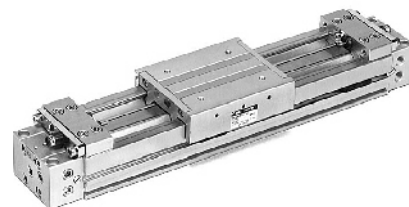
Бесштоковый ленточный цилиндр

Серия MY1M

□ 25~63

Технические характеристики

Диаметр цилиндра	25	32	40	50	63
Среда	Очищенный сжатый воздух, с содержанием масла или без него				
Принцип действия	Двустороннего действия				
Рабочее давление (МПа)	0.15 ~ 0.8				
Испытательное давление (МПа)	1.2				
Диапазон рабочих температур (°C)	5 - 60				
Скорость хода поршня (мм/с)	100 ~ 1500*				
Демпфирование в конце хода	Двустороннее				
Допуск по длине хода	до 2700 ⁺¹⁸ ₀ , от 2701 до 5000 ⁺²⁸ ₀				
Присоединение	G1/8		G1/4	G3/8	



Технические характеристики узла регулировки хода и номер для заказа амортизатора

Для □ цилиндра	25		32		40		
Узел *	A	H	A	H	A	H	
Диапазон регулировки хода	По всей длине хода						
Диапазон тонкой регулировки (мм)	0 ~ -11.5		0 ~ -12		0 ~ -16		
Амортизатор	—	RB1412	—	RB2015	—	RB2015	
Макс. доп. поглощение энергии на ход (Дж)	—	20	—	60	—	60	
Ход (мм)	—	12	—	15	—	15	
Макс. скорость столкновения (мм/с)	200	1500	200	1500	200	1500	
Макс. число двойных ходов в минуту	—	45	—	25	—	25	
Усилие пружины (Н)	растянутой	—	7	—	8.5	—	8.5
	сжатой	—	16	—	21	—	21
Диапазон рабочих температур (°C)	5 ~ 60						

Теоретическое усилие на цилиндре (Н)

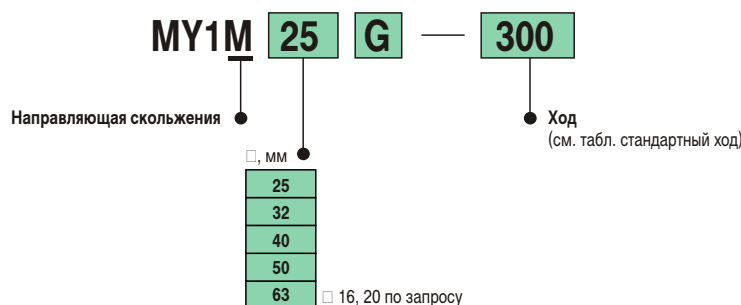
□ поршня (мм)	Эффективная площадь поршня (мм ²)	Давление (МПа)						
		0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	0.8
25	4.90	98	147	196	245	294	343	392
32	8.04	161	241	322	402	483	563	643
40	12.56	251	377	502	628	754	879	1005
50	1962	392	588	784	981	1177	1373	1569
63	3115	623	934	1246	1557	1869	2180	2492

Стандартный ход

□ поршня (мм)	Стандартные значения длины хода (мм)*
25, 32, 40, 50, 63	100, 200, 300, 400, 500, 600, 700, 800, 900, 1000, 1200, 1400, 1600, 1800, 2000

* большие значения длины хода по запросу (до 5000 мм)

Номер для заказа



Критерии выбора, варианты применения

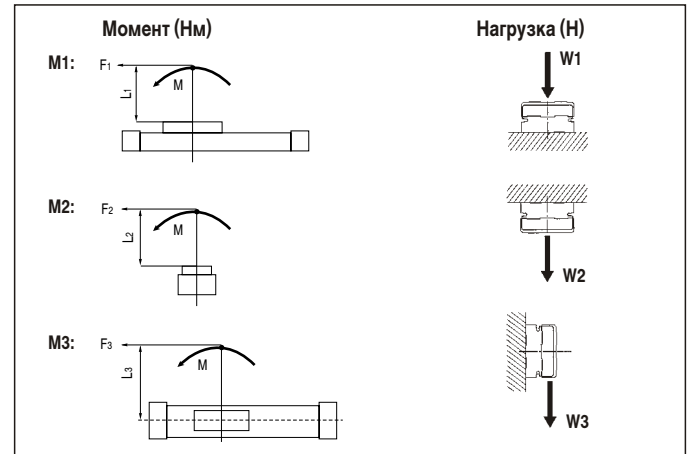
Максимально допустимый момент и максимально допустимая нагрузка

□ поршня (мм)	Допустимый момент (Нм)			Допустимая нагрузка (Н)		
	M ₁	M ₂	M ₃	W ₁	W ₂	W ₃
25	15	9.0	2.4	380	150	45
32	30	15	5.0	570	230	66
40	59	24	8.0	840	330	100
50	115	38	15	1200	480	140
63	140	60	19	1800	720	210

Допустимый момент на кручение и максимально допустимая нагрузка

Предельное значение допустимого момента и допустимой нагрузки зависит от монтажного положения цилиндра, точки приложения нагрузки (силы тяжести, ускорения, замедления, внешних нагрузок) и скорости поршня.

Для выбора надлежащего цилиндра должны использоваться диаграммы момента и веса.

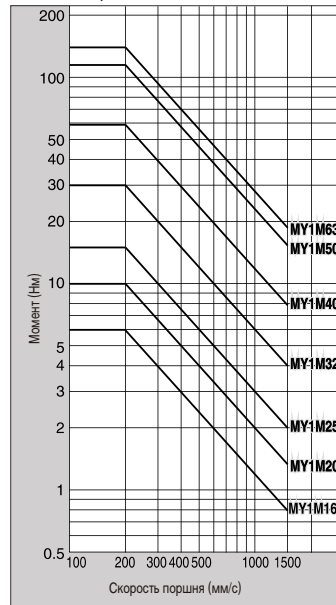


Для правильного выбора должны быть учтены максимально допустимая нагрузка W, статические моменты M и динамические моменты, возникающие в процессе остановки.

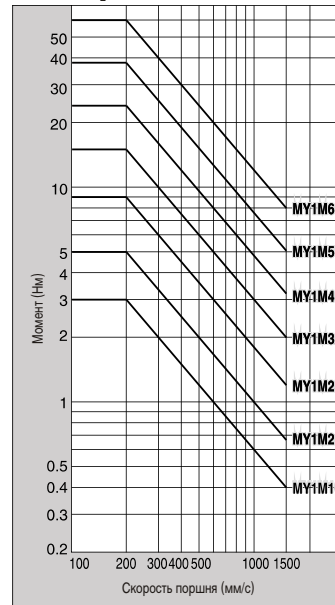
Максимально допустимый момент

Максимально допустимый момент не должен превышать предельного значения. Следует учесть, что результирующая нагрузка может находиться за пределами допустимого значения. Поэтому необходима проверка максимально допустимой нагрузки.

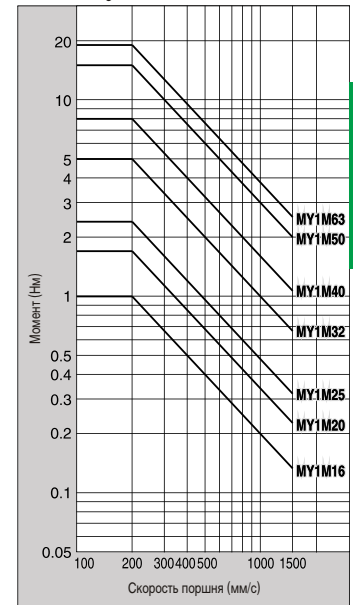
MY1M/M₁



MY1M/M₂



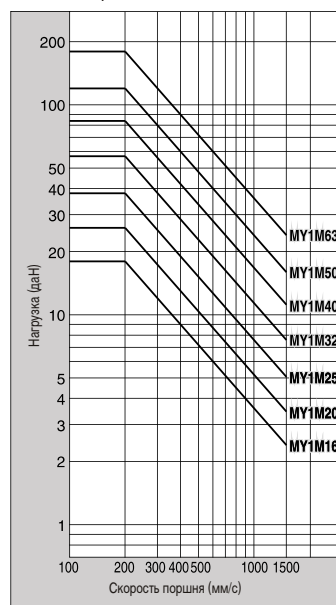
MY1M/M₃



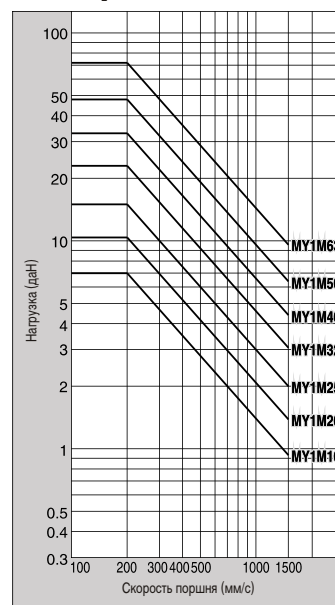
Максимально допустимая нагрузка

Максимально допустимая нагрузка не должна превышать предельного значения. Следует учесть, что при этом момент может находиться за пределами допустимого значения. Поэтому необходима проверка максимально допустимого момента.

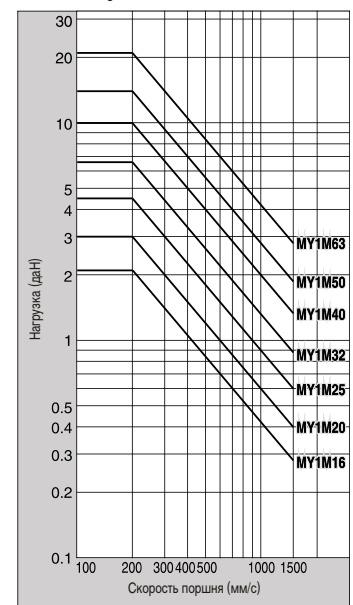
MY1M/W₁



MY1M/W₂



MY1M/W₃



Примечание:
1 даН (деканьютон) = 10 Н

Бесштоковый ленточный цилиндр Серия MY1M

Принадлежности

Узел регулировки хода

<input type="checkbox"/> поршня	25	32	40
Узел А	MYM-A25A	MYM-A32A	MYM-A40A
Узел Н	MYM-A25H	MYM-A32H	MYM-A40H

Крепежный элемент

<input type="checkbox"/> поршня	25	32	40
Вид крепления А	MY-S25A	MY-S32A	MY-S40A
Вид крепления В	MY-S25B	MY-S32B	MY-S40B

Подробную информацию см. на стр. 561

Выбор датчиков сигналов

См. стр.	MY1M □25 ~ □40	Напряжение	Ток
Герконовый датчик			
566	D-Z73L	24 VDC	5 - 40 mA
		110 VAC	5 - 18 mA
	D-Z80L	24 VAC/VDC	50 mA
		48 VAC/VDC	40 mA
	110 VAC/VDC	20 mA	
Электронный датчик			
567	D-Y7PL 3 провода pnp-структура	4.5 ~ 28 VDC	< 100 mA
	D-Y59BL 2 провода	24 VDC	5 ~ 150 mA

Демпфирование в конце хода/амортизатор

Выбор демпфера

Регулируемый концевой демпфер:

Бесштоковый ленточный цилиндр с обеих сторон оснащен регулируемым демпфированием в конце хода (воздушным демпфером). Максимальная демпфируемая нагрузка при соответствующей предельно допустимой скорости хода поршня указана в диаграммах.

Узел Н регулировки хода с амортизатором:

Используется, когда превышаются предельные значения воздушного демпфирования, или если каретка тормозится не в конце хода. Предельно допустимые значения для скорости хода каретки и массы указаны в соответствующих диаграммах.

Следует учесть

1. Указанные максимально допустимые величины поглощения энергии амортизаторами рассчитываются исходя их полной длины хода амортизаторов. При применении регулируемого упорного пальца эффективная длина хода демпфирования амортизатора может быть сокращена. Это приводит к значительному сокращению поглощения энергии амортизатором.

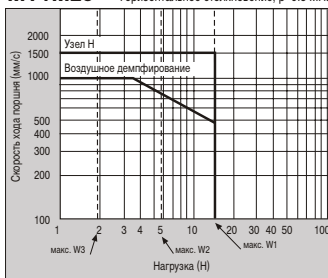
2. При использовании амортизатора в конце хода, где также работает и воздушное демпфирование, регулировочный винт для воздушного демпфера должен быть открыт полностью.

Длина хода воздушного демпфирования

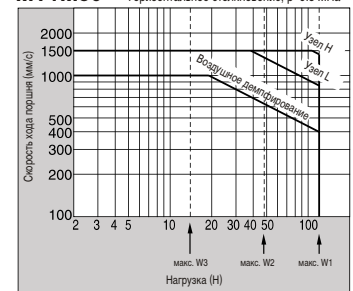
□ поршня (мм)	Длина хода (мм)
25	15
32	19
40	24
50	30
63	37

Допустимое поглощение энергии пневматическим буфером и узлом регулировки ограничения хода

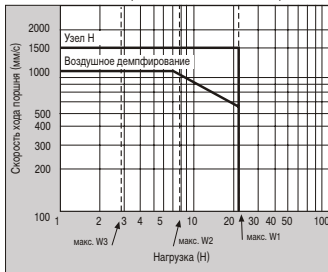
MY1M25 Горизонтальное столкновение; $p=0.5$ МПа



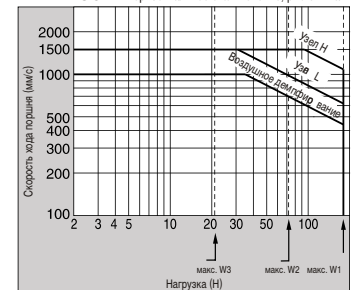
MY1M50 Горизонтальное столкновение; $p=0.5$ МПа



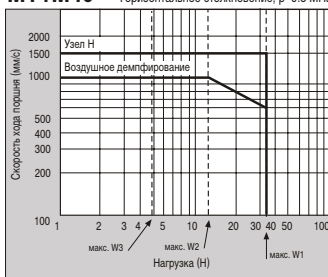
MY1M32 Горизонтальное столкновение; $p=0.5$ МПа



MY1M63 Горизонтальное столкновение; $p=0.5$ МПа



MY1M40 Горизонтальное столкновение; $p=0.5$ МПа



Демпфирование в конце хода/амортизатор

Регулировка

Перемещение и крепление узла регулировки хода

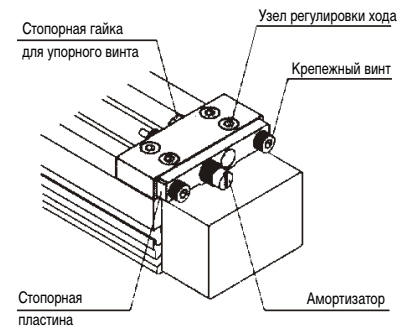
После ослабления четырех крепежных винтов узел ограничения хода может быть сдвинут в любую желаемую позицию. Путем затяжки четырех крепежных винтов узел ограничения хода фиксируется.

Регулировка упора

Ослаблением стопорной гайки обеспечивается возможность перемещения упорного винта. Винт должен выступать примерно на 0.5 мм за габарит амортизатора.

Регулировка амортизатора

Ослаблением крепежного винта стопорной пластины обеспечивается возможность регулировки хода амортизатора. Следите за тем, чтобы при затяжке крепежных винтов стопорной пластины не сорвать резьбу.



Расчет поглощения энергии узлом регулировки хода с амортизатором (Дж=Нм)

Столкновение	Горизонтальное	Вертикальное, вниз	Вертикальное, вверх
Кинетическая энергия E_1 (Дж)	$1/2 m v^2$		
Работа приводной силы E_2 (Дж)	$F s$	$F s + m g s$	$F s - m g s$
Общая энергия E (Дж)	$E_1 + E_2$		

v: скорость (м/с)
g: ускорение свободного падения (9.81 м/с²)
m: масса (кг)
F: рабочее усилие (Н)
s: длина хода амортизатора (м)

Скорость v соответствует скорости столкновения массы m в момент столкновения.

Вес (кг)

□ поршня (мм)	Вес для нулевого хода	Дополнительный вес на 50 мм хода	Крепежный элемент (комплект)		Узел регулировки хода (на штуку)	
			Тип А	Тип В	Узел А	Узел Н
25	1.78	0.240	0.015	0.016	0.07	0.18
32	3.49	0.374	0.040	0.041	0.14	0.39
40	6.41	0.557	0.076	0.080	0.25	0.48
50	10.06	0.77	0.08	0.08	0.36	0.81
63	16.57	1.11	0.17	0.17	0.68	1.08

Пример

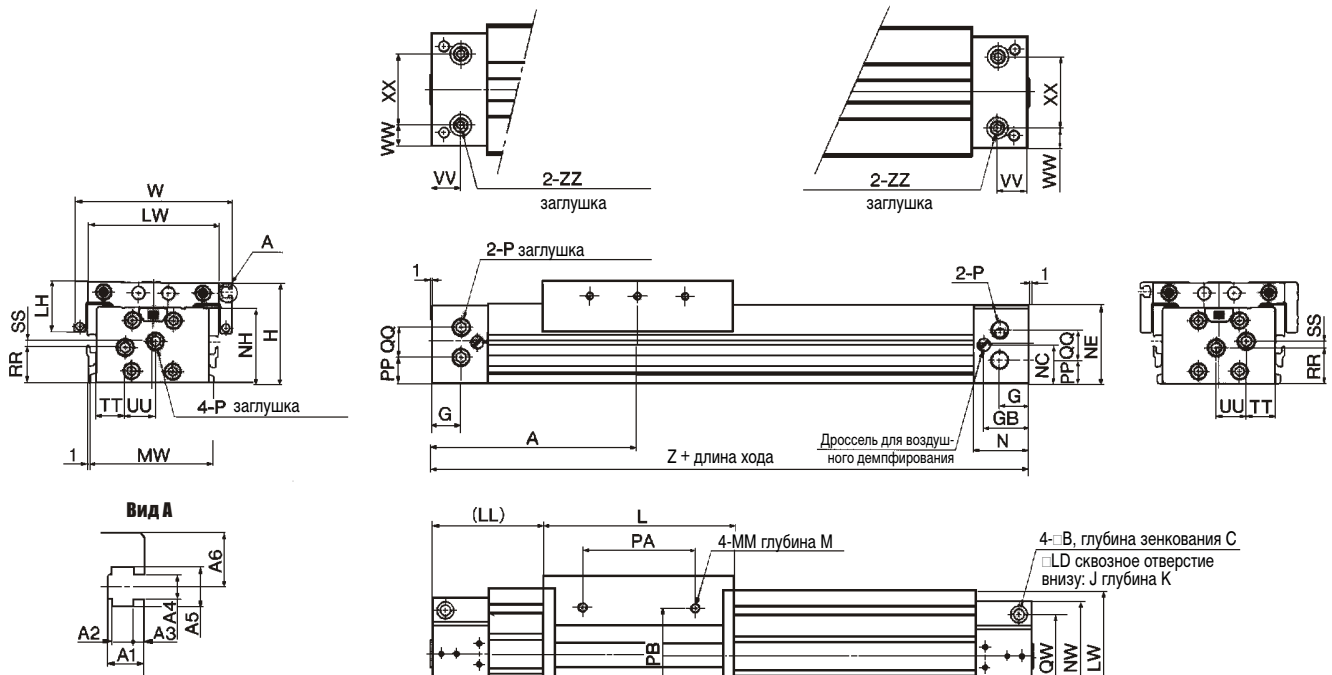
Расчет веса MY1M25G-300

Основной вес: 1.78 кг
Доп. вес на каждые 50 мм хода: 0.24 кг
Длина хода цилиндра: 300 мм

$$\text{Общий вес: } 1.78 + \frac{0.24 \cdot 300}{50} = 3.22 \text{ кг}$$

Бесштоковый ленточный цилиндр Серия MY1M

Размеры



Размеры по виду А

Обозначение	A1	A2	A3	A4	A5	A6
MY1M25G	5.5	3	2	3.4	5.8	5
MY1M32G	5.5	3	2	3.4	5.8	7
MY1M40G	6.5	3.8	2	4.5	7.3	8
MY1M50G	6.5	3.8	2	4.5	7.3	8
MY1M63G	8.5	5	2.5	5.5	8.4	8

Обозначение	A	B	C	G	GB	H	J	K	L	LD	LH	(LL)	LW	M	MM	MW	N
MY1M25G	110	9	5.5	16	24.5	54	M6	9.5	102	5.6	27	59	70	10	M5	66	30
MY1M32G	140	11	6.5	19	30	68	M8	16	132	6.8	35	74	88	13	M6	80	37
MY1M40G	170	14	8.5	23	36.5	84	M10	15	162	8.6	38	89	103	13	M6	96	45
MY1M50G	200	17	10.5	25	37.5	107	M14	28	200	11	29	100	128	15	M8	~	47
MY1M63G	230	19	17.5	27.5	39.5	130	M16	32	230	13.5	32.5	115	152	16	M10	~	50

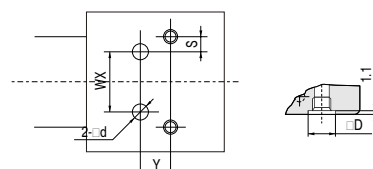
Обозначение	NC	NE	NH	NW	P	PA	PB	Q	QW	W	Z
MY1M25G	21	41.8	40.5	60	G1/8	60	50	206	46	85	220
MY1M32G	26	52.3	50	74	G1/8	80	60	264	60	102	280
MY1M40G	32	65.3	63.5	94	G1/4	100	80	322	72	118	340
MY1M50G	43.5	84.5	83.5	118	G3/8	120	90	380	90	144	400
MY1M63G	56	104	105	142	G3/8	140	110	436	110	168	460

Обозначение	WL, WR									
	PP	QQ	RR	SS	TT	UU	VV	WW	XX	ZZ
MY1M25G	13	16	19	3.5	15.5	16	16	11	38	1/16
MY1M32G	18	16	24	4	21	16	19	13	48	1/16
MY1M40G	16.5	26	25.5	10.5	22.5	24.5	23	20	54	1/8
MY1M50G	26	28	35	10	35	24	28	22	74	1/4
MY1M63G	42	30	49	13	43	28	30	25	92	1/4

P* = пневмоподвод

Схема отверстий для подвода воздуха снизу

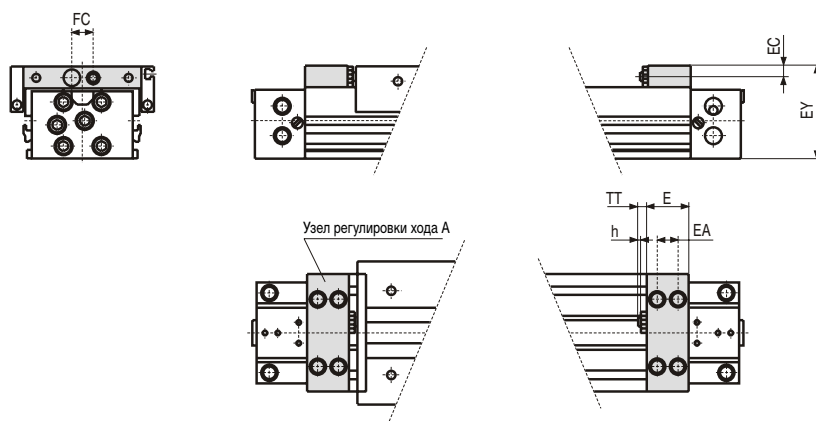
Обозначение	WX	Y	S	d	D	Уплотнение
MY1M25G	38	9	4	6	11.4	C9
MY1M32G	48	11	6	8	13.4	C11.2
MY1M40G	54	14	9			
MY1M50G	74	18	8			
MY1M63G	92	18	9			



Размеры

Узел регулировки хода с регулируемым упором

Узел регулировки хода А

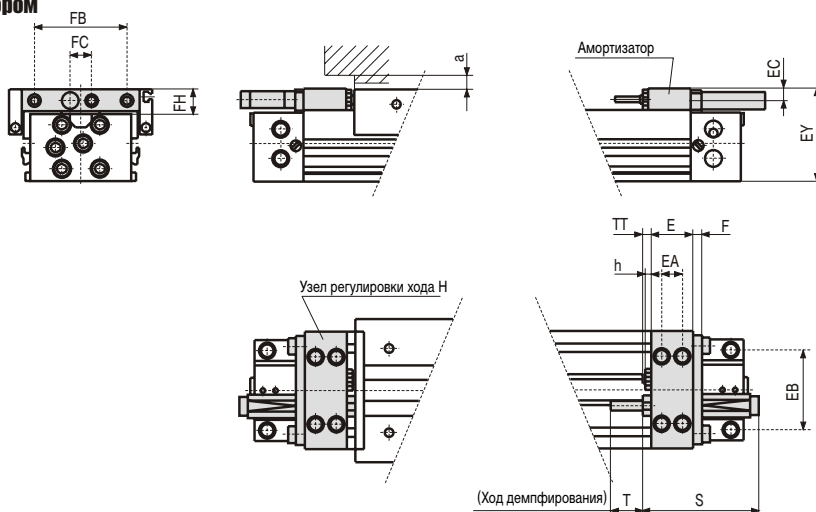


Для цилиндра	E	EA	EB	EC	EY	FC	h	TT
MY1M25G	24	12	38	6.5	53.5	13	3.5	5 (макс. 16.5)
MY1M32G	29	14	50	8.5	67	17	4.5	8 (макс. 20)
MY1M40G	35	17	57	10	83	17	4.5	9 (макс. 25)

Узел регулировки хода с амортизатором и регулируемым упором

Узел регулировки хода Н

Следите за тем, чтобы общая высота EY (цилиндр плюс узел регулировки хода) была больше общей высоты H (цилиндр плюс каретка). Если перемещаемая деталь длиннее каретки, величина зазора должна быть равна величине "а" или превышать ее.

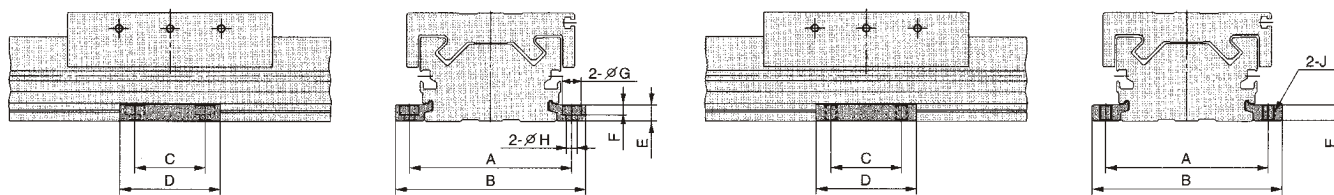


Для цилиндра	E	EA	EB	EC	EY	F	FB	FC	FH	h	S	T	TT	Амортизатор	a
MY1M25G	24	12	38	9	57.5	6	52	17	16	4.5	67.3	12	5 (макс. 16.5)	RB1412	4.5
MY1M32G	29	14	50	11.5	73	8	67	22	22	5.5	73.2	15	8 (макс. 20)	RB2015	6
MY1M40G	35	17	57	12	87	8	78	22	22	5.5	73.2	15	9 (макс. 25)		4

Крепежный элемент

Вид крепления А / MYM-S□А

Вид крепления В / MYM-S□В



Номер для заказа	Для цилиндра	A	B	C	D	E	F	□G	□H	J
MY-S25 ^А _В	MY1M25	81	95	35	50	8	5	9.5	5.5	M6
MY-S32 ^А _В	MY1M32	100	118	45	64	11.7	6	11	6.6	M8
MY-S40 ^А _В	MY1M40	120	142	55	80	14.8	8.5	14	9	M10
	MY1M50	142	164							
MY-S63 ^А _В	MY1M63	172	202	70	100	18.3	10.5	17.5	11.5	M12

Бесштоковый ленточный цилиндр с направляющей качения

Серия MY1C

Критерии выбора, варианты применения

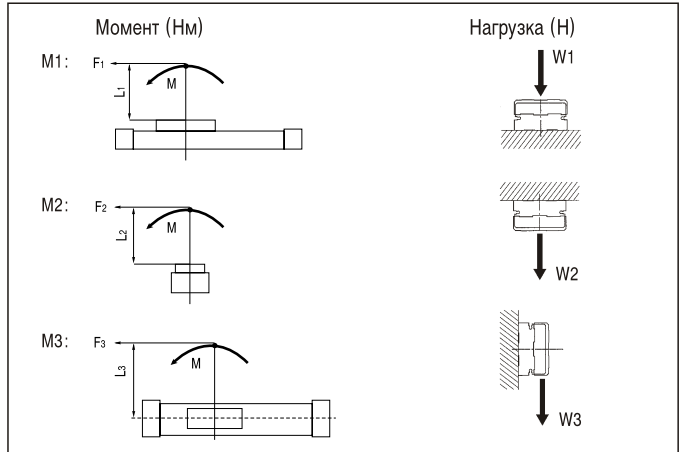
Максимально допустимый момент и максимально допустимая нагрузка

Ø поршня (мм)	Допустимый момент (Нм)			Допустимая нагрузка (Н)		
	M ₁	M ₂	M ₃	W ₁	W ₂	W ₃
16	6.0	3.0	2.0	180	70	21
20	10	5.0	3.0	250	100	30
25	15	8.5	5.0	350	140	42
32	30	14	10	490	210	60
40	60	23	20	680	300	82
50	115	35	35	930	420	115
63	150	50	50	1300	600	160

Допустимый момент и максимально допустимая нагрузка

Предельное значение допустимого момента и допустимой нагрузки зависит от монтажного положения цилиндра, точки приложения нагрузки (силы тяжести, сил инерции, внешних нагрузок) и скорости поршня.

Для выбора надлежащего цилиндра должны использоваться диаграммы момента и нагрузки.

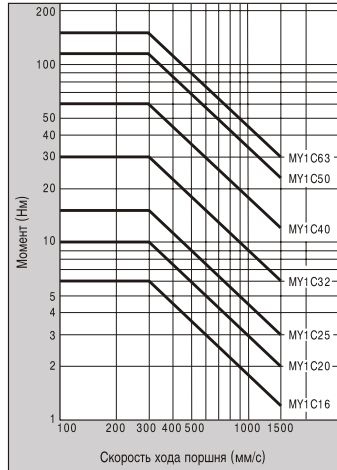


Для правильного выбора должны быть учтены максимально допустимая нагрузка W, статические моменты M и динамические моменты, возникающие при остановке.

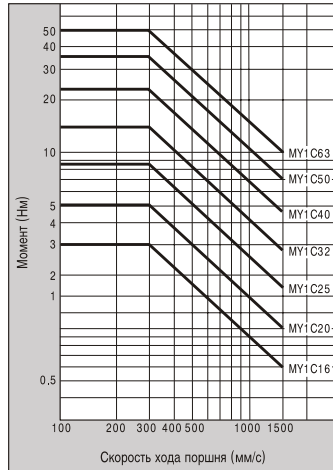
Максимально допустимый момент

Максимально допустимый момент не должен превышать предельного значения. Следует учесть, что результирующая нагрузка может находиться за пределами допустимого значения. Поэтому необходима проверка максимально допустимой нагрузки.

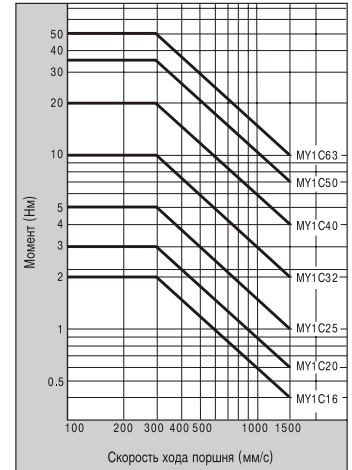
MY1C/M1



MY1C/M2



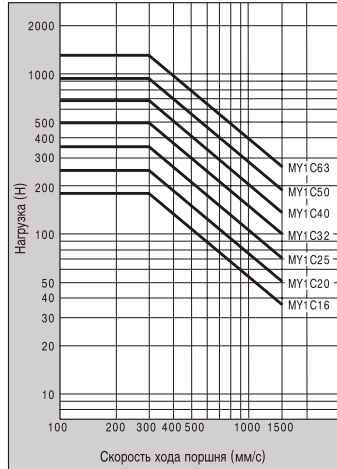
MY1C/M3



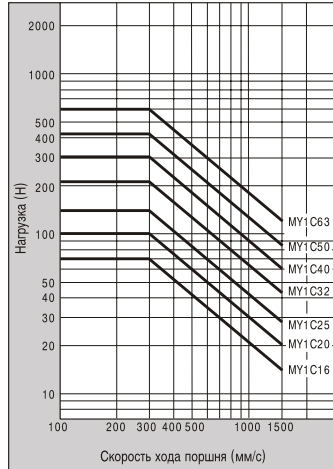
Максимально допустимая нагрузка

Максимально допустимая нагрузка не должна превышать предельного значения. Следует учесть, что при этом момент может находиться за пределами допустимого значения. Поэтому необходима проверка максимально допустимого момента.

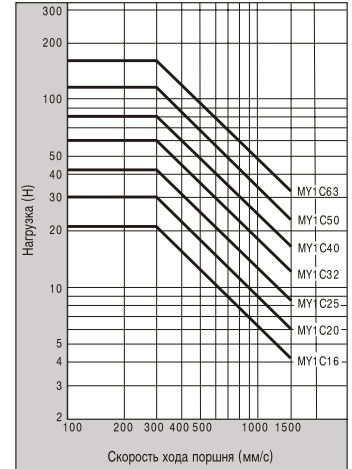
MY1C/W1



MY1C/W2



MY1C/W3



Критерии выбора, варианты применения

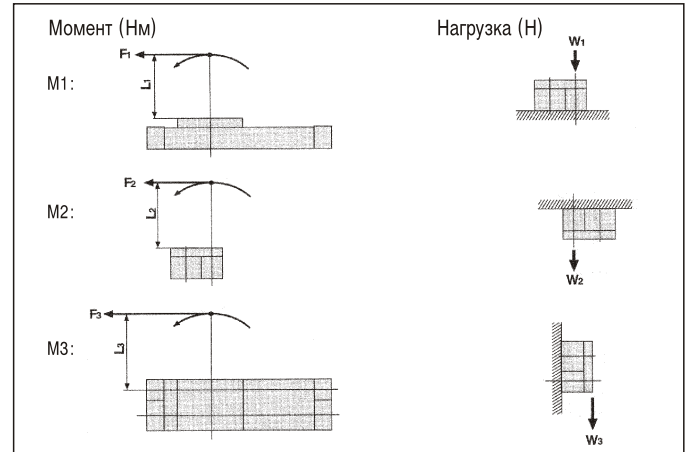
Максимально допустимый момент и максимально допустимая нагрузка

Ø поршня (мм)	Допустимый момент (Нм)			Допустимая нагрузка (Н)		
	M ₁	M ₂	M ₃	W ₁	W ₂	W ₃
16	3.7	4.9	3.7	108	108	108
20	11	16	11	176	176	176
25	23	26	23	275	275	275
32	39	50	39	392	392	392
40	50	50	39	500	500	500

Допустимый момент и максимально допустимая нагрузка

Предельное значение допустимого момента и допустимой нагрузки зависит от монтажного положения цилиндра, точки приложения нагрузки (силы тяжести, силы инерции, внешних нагрузок) и скорости поршня.

Для выбора надлежащего цилиндра должны использоваться диаграммы момента и нагрузки.

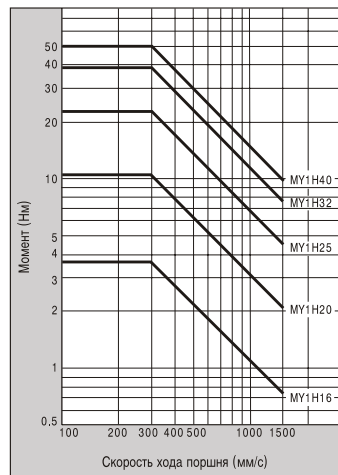


Для правильного выбора должны быть учтены максимально допустимая нагрузка W, статические моменты M и динамические моменты, возникающие при остановке.

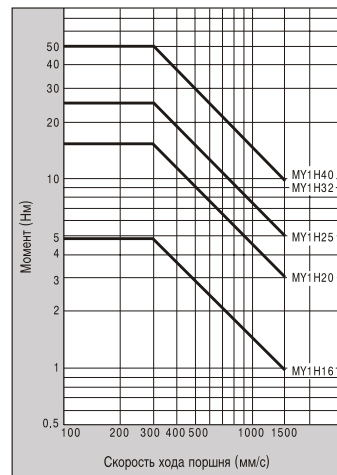
Максимально допустимый момент

Макс. допустимый момент не должен превышать предельного значения. Следует учесть, что результирующая при этом нагрузка может находиться за пределами допустимого значения. Поэтому необходима проверка максимально допустимой нагрузки.

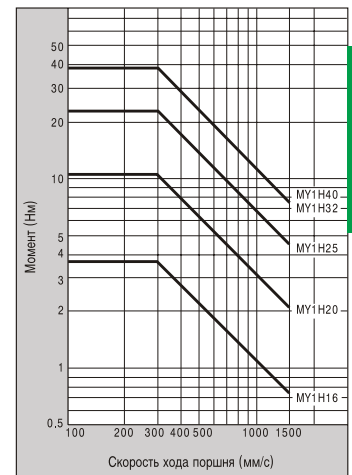
MY1H/M1



MY1H/M2



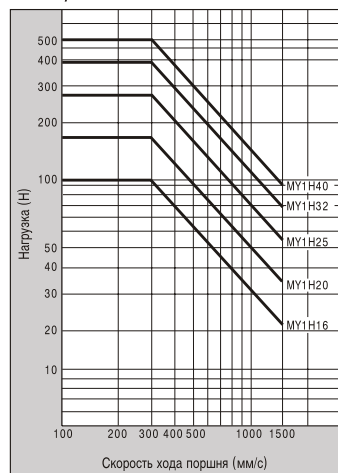
MY1H/M3



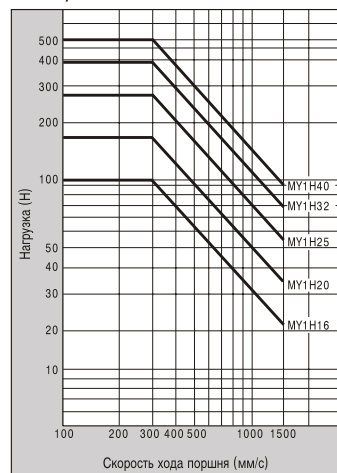
Максимально допустимая нагрузка

Максимально допустимая нагрузка не должна превышать предельного значения. Следует учесть, что при этом момент может находиться за пределами допустимого значения. Поэтому необходима проверка макс. допустимого момента.

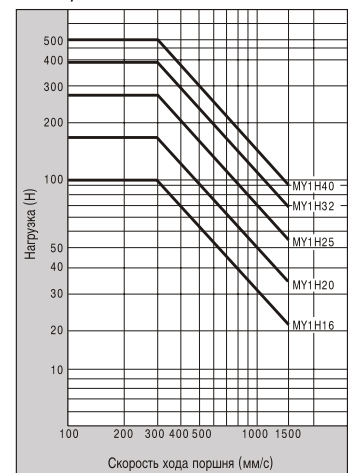
MY1H/W1



MY1H/W2



MY1H/W3



Бесштоковый ленточный пневмоцилиндр Исполнение с защитной крышкой

MY1MW/MY1CW

- Превосходная защита от попадания пыли и влаги
- Крышка не ухудшает рабочие характеристики цилиндра
- Боковые пылезащитные уплотнения существенно улучшают защиту от проникновения пыли и влаги
- Элементы крышки и пылезащитного уплотнения могут быть установлены на существующие серии MY1M/MY1C
- На моделях □25~40 могут быть установлены влагостойкие электронные датчики положения



Технические характеристики

Диаметр цилиндра (мм)			16	20	25	32	40	50	63
Среда	Очищенный сжатый воздух с содержанием масла или без него								
Принцип действия	Двустороннего действия								
Рабочее давление (МПа)	MY1MW	0.15~0.8							
	MY1CW	0.1~0.8							
Испытательное давление (МПа)	1.2								
Температура рабочей и окружающей среды (°C)	5~60								
Демпфирование	Пневматический демпфер								
Смазка	Не требуется								
Допуск на длину хода	до 1000: 0/+1.8				до 2700: 0/+1.8				
	от 1001 до 3000: 0/+2.8				от 2701 до 5000: 0/+2.8				
Присоединительные размеры	Переднее/Боковое присоединение	M5x0.8			Rc1/8		Rc1/4	Rc3/8	
	Нижнее присоединение	□4	□5	□6	□8	□10	□11		

Технические характеристики узла регулировки хода

Диаметр цилиндра (мм)	16		20		25		32		40		50		63	
	A	L	A	L	A	L	A	L	A	L	A	L	A	L
Конфигурация и амортизатор	С регул. болтом	RB0806 с регул. болтом	С регул. болтом	RB0806 с регул. болтом	С регул. болтом	RB1007 с регул. болтом	С регул. болтом	RB1412 с регул. болтом	С регул. болтом	RB1412 с регул. болтом	С регул. болтом	RB2015 с регул. болтом	С регул. болтом	RB2015 с регул. болтом
Диапазон тонкой регулировки (мм)*	0~5.6		0~6		0~11.5		0~12		0~16		0~20		0~25	

* Большой диапазон регулировки - по запросу.

Технические характеристики амортизатора

Модель	RB0806	RB1007	RB1412	RB2015	
Максимальное поглощение энергии (Дж)	2.9	5.9	19.6	58.8	
Путь демпфирования (мм)	6	7	12	15	
Максимальная скорость удара	1500				
Максимальная рабочая частота (цикл/мин)	80	70	45	25	
Жесткость пружины (Н)	Растянутая	1.96	4.22	6.86	8.34
	Сжатая	4.22	6.86	15.98	20.50
Диапазон рабочих температур (°C)	5~60				

Скорость поршня (мм/с)

Диаметр (мм)	16~63	
Без узла регулировки хода	100~1000	
Узел регулировки хода	Узел А	100~1000 ¹⁾
	Узел L	100~1500 ²⁾

1) При увеличении диапазона регулировки хода с помощью регулировочного болта эффект воздушного демпфирования будет снижаться.

2) Скорость поршня при центральном подводе воздуха 100~200 мм/с.

Длина хода (мм)

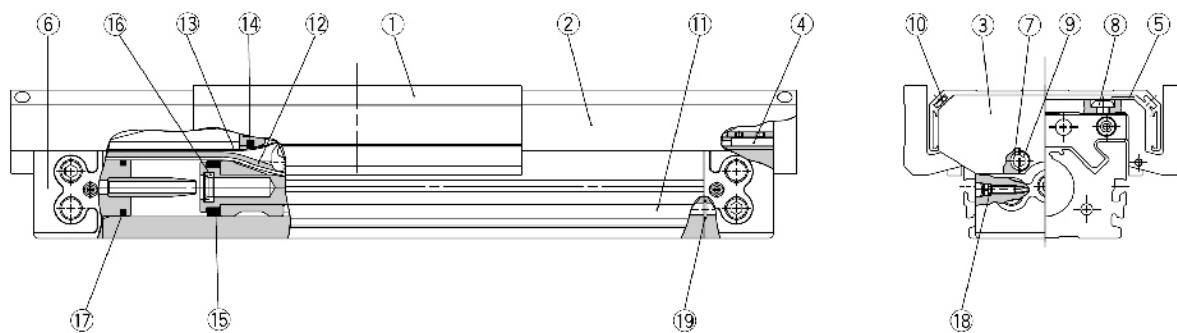
Диаметр (мм)	Стандартные значения хода	Макс. изготавливаемая длина хода
16, 20, 25, 32, 40, 50, 63	100, 200, 300, 400, 500, 600, 700, 800, 900, 1000, 1200, 1400, 1600, 1800, 2000	3000

* Значения хода могут быть изготовлены с шагом 1 мм вплоть до максимальной величины. Если требуемая длина хода превышает 2000 мм, обратитесь в SMC.

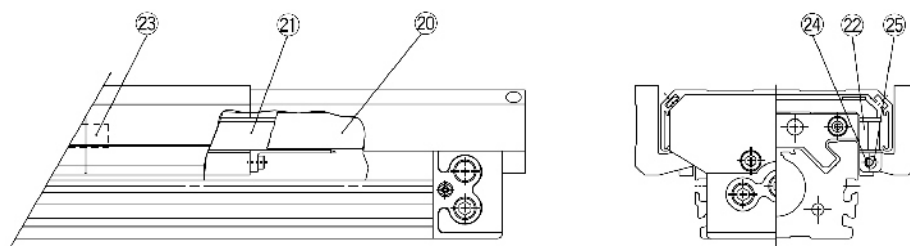
Бесштоковый ленточный пневмоцилиндр (исполнение с защитной крышкой) MY1MW/MY1CW

Конструкция

MY1□W



MY1□WK с пылезащитным уплотнением



Спецификация

Поз.	Наименование	Материал	Прим.	□16	□20	□25	□32	□40	□50	□63	
1	Узел крышки	Каретка	Алюминиевый сплав	MYMW-16-ход	MYMW-20-ход	MYMW-25-ход	MYMW-32-ход	MYMW-40-ход	MYMW-50-ход	MYMW-63-ход	
2		Крышка	Алюминиевый сплав								Анодир.
3		Торцевая крышка	Алюминиевый сплав								Анодир.
4		Планка с болтами	Спец. пластмасса								
5		Скользкая пластина	Спец. пластмасса								
6		Крышка	Спец. пластмасса								(-25~40)
7		Проставка	Нерж. сталь								(-25~40)
8		Винт с внутренним шестигранником	Хром-молибденовая сталь								Никелевое покрытие
9		Винт с внутренним шестигранником	Хром-молибденовая сталь								Никелевое покрытие
10		Винт с внутренним шестигранником	Хром-молибденовая сталь								Никелевое покрытие
11	Бесштоковый цилиндр	-	MY1M/MY1C	-	-	-	-	-	-	-	
21	Узел пылезащ. уплот.	Уплотн. направл. А	Спец. пластмасса	MYMK-16-A	MYMK-16-A	MYMK-25-A	MYMK-25-A	MYMK-25-A	-	-	
22		Уплотн. направл. В	Спец. пластмасса								
23		Скользкая пластина	Спец. пластмасса								
24		Проставка	Нерж. сталь								
25		Винт с внутренним шестигранником	Хром-молибденовая сталь								Никелевое покрытие

Уплотнения

Поз.	Наименование	Материал	Кол-во	□16	□20	□25	□32	□40	□50	□63
12	Уплотнител. лента	Спец. полимер	1	MY16-16A-Ход	MY20-16A-Ход	MY25-16A-Ход	MY32-16A-Ход	MY40-16A-Ход	MY50-16A-Ход	MY63-16A-Ход
13	Пылезащитная лента	Нерж. сталь	1	MY16-16B-Ход	MY20-16B-Ход	MY25-16B-Ход	MY32-16B-Ход	MY40-16B-Ход	MY50-16B-Ход	MY63-16B-Ход
14	Маслосъемник	NBR	2	MYM16-15AK0500	MYM20-15AK0501	MYM25-15AA5903	MYM32-15AA5904	MYM40-15AA5905	MYM50-15AK0502	MYM63-15AK0503
15	Уплотнение поршня	NBR	2	GMY16	GMY20	GMY25	GMY32	GMY40	GMY50	GMY63
16	Уплотнение демпфера	NBR	2	MYB16-15-A7163	MYB20-15-A7164	RCS-8	RCS-10	RCS-12	MC-16	MC-20
17	Уплотн. гильзы цил.	NBR	2	P12	P16	TMY-25	TMY-32	TMY-40	P44	P53
18	Уплотнител. кольцо	NBR	2	□4□1.8□1.1	□5.1□3□1.05	□7.15□3.75□1.7	□8.3□4.5□1.9	C-4	C-4	C-4
19	Уплотнител. кольцо	NBR	4	□7□4□1.5	□7□4□1.5	C-6	C-7	C-9	C-11.2	C-14
20	Блок пылезащитных уплотнений	Полиуретан	2	MYMK-16-ход	MYMK-20-ход	MYMK-25-ход	MYMK-32-ход	MYMK-40-ход	-	-